

(1- 1) تعريف :- Definition

ان استخدام تحليل المتجهات في موضوع الكهربائية والمغناطيسية يوضح الافكار الفيزيائية التي تتضمنها المعادلات الرياضية وللتعرف على عدد من المفاهيم الاساسية ، اليكم بعض التعاريف .

تقسم الكميات الفيزيائية الى نوعين :-

1- **كميات متجهة vectors**:- تعرف الكمية الاتجاهية على انها تلك الكمية التي تتميز كليا بمقدارها واتجاهها مثل السرعة، والتعجيل، والقوة والمجال الكهربائي.

2- **كميات لامتجهة (عددية) scalars**:- وهي تلك الكمية التي تتميز كليا بمقدارها فقط مثل درجة الحرارة، والكثافة ، والطول والحجم.

متجهات الوحدة المتعامدة : unit vectors

ومقدارها وحدة واحدة وتكتب ($\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}$) وهي باتجاه المحاور الديكارتية او الكارتيزية (x,y,z) على الترتيب .

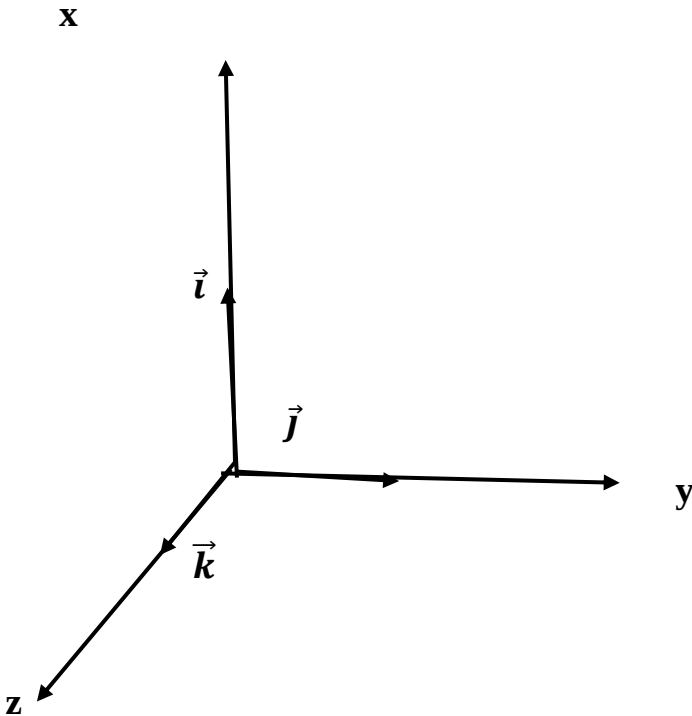
المقدار scalar **الاتجاه vector** **وحدة المتجه**

$\hat{i}$	$\vec{i}$	$ \vec{i} $
$\hat{j}$	$\vec{j}$	$ \vec{j} $
$\hat{k}$	$\vec{k}$	$ \vec{k} $

$$\hat{i} = [1,0,0]$$

$$\hat{j} = [0,1,0]$$

$$\hat{k} = [0,0,1]$$



مركبات المتجه :

حسب نظام الاحداثيات الديكارتية يحدد المتجه بثلاث مركبات باتجاه الاحداثيات (x , y , z) ، لو فرضنا انه لدينا المتجه $\vec{A}$ فيكون له ثلاث مركبات هي :-

$$\vec{A} = \vec{A}_x + \vec{A}_y + \vec{A}_z$$

$$\text{or } \vec{A} = \vec{i}A_x + \vec{j}A_y + \vec{k}A_z$$

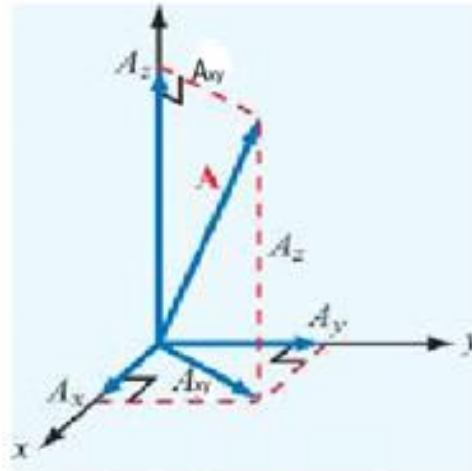
$$\text{or } \vec{A} = \vec{i}|\vec{A}_x| + \vec{j}|\vec{A}_y| + \vec{k}|\vec{A}_z|$$

حيث :-

$$A_x = |\vec{A}_x|, A_y = |\vec{A}_y|, A_z = |\vec{A}_z|$$

$$|\vec{A}| = (A_x^2 + A_y^2 + A_z^2)^{\frac{1}{2}}$$

ومن الشكل التالي:-



$$\vec{A}_{xy} = \vec{A}_x + \vec{A}_y, \quad \vec{A} = \vec{A}_{xy} + \vec{A}_z \quad \therefore \vec{A} = \vec{A}_x + \vec{A}_y + \vec{A}_z$$

(2-1) جبر المتجهات :- Vector algebra

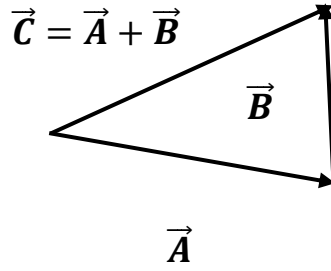
1- جمع وطرح المجهات :

يعرف حاصل جمع متجهين بأنه المتجه الذي تكون مركباته مساوية لمجموع المركبات المناظرة للمتجهين الاصيلين .

مثال :- اذا كان المتجه $\vec{C}$ مساويا لمجموع المتجهين $\vec{A}, \vec{B}$ فان :

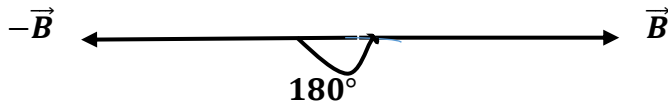
$$\vec{C} = \vec{A} + \vec{B},$$

$$\vec{C}_x = \vec{A}_x + \vec{B}_x, \quad \vec{C}_y = \vec{A}_y + \vec{B}_y, \quad \vec{C}_z = \vec{A}_z + \vec{B}_z$$



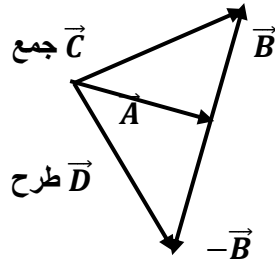
ويعرف طرح المتجهات بدلالة القيمة السالبة للمتجه .

المتجه السالب :- هو المتجه الذي تكون مركباته مساوية للمركبات المناظرة للمتجه الاصلي ولكن باشارة سالبة اي يساويه بالمقدار ويعاكسه بالاتجاه والزاوية بينهما (180°).



وعليه تعرف عملية طرح المتجهات على انها جمع المتجه السالب اي ان :

$$\vec{D} = \vec{A} - \vec{B} = \vec{A} + (-\vec{B})$$



وبما ان جميع الاعداد الحقيقية تمتلك خاصية الترافق (*associative*) فان عمليات الجمع والطرح للمتجهات تمتلك خاصية الترافق ايضا وبناء عليه لاجابة للاقواس عند جمع وطرح المتجهات اي ان :-

$$\vec{A} + (\vec{C} + \vec{B}) = (\vec{A} + \vec{B}) + \vec{C} = \vec{A} + \vec{B} + \vec{C}$$

اذا كان لدينا متجهين يلتقي راسيهما بنقطة واحدة فعند جمع او طرح المتجهين نلاحظ الزاوية بينهما :

أ- اذا كانت الزاوية بينهما حادة نستخدم قانون الجيب تمام لاجاد المحصلة بينهما

$$\vec{C}^2 = \vec{A}^2 + \vec{B}^2 + 2AB \cos \theta$$

ب- واذا كانت الزاوية منفرجة يصبح قانون جيب التمام كالآتي :

$$\vec{C}^2 = \vec{A}^2 + \vec{B}^2 - 2AB \cos \theta$$

ج - واذا كانت $\theta = 90^\circ$ نستخدم قانون فيثاغورس

$$\vec{C}^2 = \vec{A}^2 + \vec{B}^2$$

$$as \theta = 90^\circ and \cos 90 = 0$$

2- ضرب المتجهات :- Vector Product

أ- ضرب المتجه بمقدار عددي :- ويكون ناتج هذه العملية متجهاً , تمتاز كل مركبة من مركباته بأنها تساوي حاصل ضرب الكمية العددية بالمركبة المناظرة للمتجه الاصلي اي ان :-

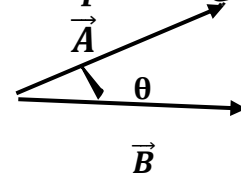
$$\vec{C} = A\vec{B} = A\vec{B}_x + A\vec{B}_y + A\vec{B}_z \quad \text{as} \quad \vec{C}_x = A\vec{B}_x, \quad \vec{C}_y = A\vec{B}_y, \quad \vec{C}_z = A\vec{B}_z$$

ب- ضرب متجهين :- ويكون على نوعين

اولاً : الضرب العددي *dot product* : وله تسميات اخرى مثل الضرب العددي *scalar product* او الضرب الداخلي *inner product* ويكون الناتج النهائي لهذه العملية هو كمية عددية غير متجه .

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = |\vec{A}| |\vec{B}| \cos \theta$$

$$\cos \theta = \frac{\vec{A} \cdot \vec{B}}{|\vec{A}| |\vec{B}|}$$



ويكون الناتج كمية غير متجهة حيث :

$$\vec{A} = iA_x + jA_y + kA_z \quad \text{and} \quad \vec{B} = iB_x + jB_y + kB_z$$

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = A_x B_x + A_y B_y + A_z B_z \quad \text{as} \quad i \cdot i = j \cdot j = k \cdot k = 1, \quad i \cdot j = i \cdot k = k \cdot j = 0$$

لانه عندما $\theta = 0$, $\cos \theta = 1$ اي متوازيان . وعندما تكون متعامدتان اي $\theta = 90$, $\cos \theta = 0$

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = \vec{B} \cdot \vec{A}, \quad \vec{A} \cdot (\vec{B} + \vec{C}) = \vec{A} \cdot \vec{B} + \vec{A} \cdot \vec{C}$$

$$\vec{A} \cdot \vec{A} = |\vec{A}|^2 = A_x^2 + A_y^2 + A_z^2$$

ثانياً :- الضرب الاتجاهي *vector product* , او التتابع التقاطعي *cross product* او التتابع الخارجي *outer product* :-

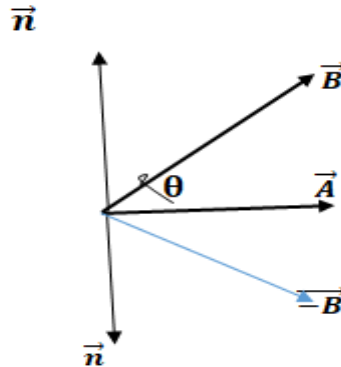
ويكون الناتج كمية متجهة ويكتب بالشكل : $\vec{A} \times \vec{B} = AB \sin \theta \vec{n}$

$$\vec{A} \times \vec{B} = |\vec{A}| |\vec{B}| \sin \theta \vec{n}, \quad \text{as} \quad \vec{n} = \frac{\vec{A} \times \vec{B}}{AB \sin \theta}$$

اي ان الناتج هو حاصل ضرب مقدار كل من المتجهين بالآخر بجيب الزاوية المحصورة بين المتجهين الاصليين , علما ان الاتجاه يؤخذ حسب قاعدة اليد اليمنى .

$$\vec{A} \times \vec{B} \neq \vec{B} \times \vec{A} = -\vec{B} \times \vec{A}, \quad \vec{B} \times \vec{A} = |\vec{B}| |\vec{A}| \sin \theta \vec{n}$$

حيث ان اتجاه $\vec{n}$ في هذه الحالة باتجاه الاسفل حسب قاعدة اليد اليمنى.



$$\vec{A} \times \vec{B} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ A_x & A_y & A_z \\ B_x & B_y & B_z \end{vmatrix} = \vec{i}(A_y B_z - A_z B_y) + \vec{j}(A_z B_x - A_x B_z) + \vec{k}(A_x B_y - A_y B_x)$$

where $\vec{i} \times \vec{j} = \vec{k}, \quad \vec{j} \times \vec{k} = \vec{i}, \quad \vec{k} \times \vec{i} = \vec{j}, \quad \vec{k} \times \vec{j} = -\vec{i}$

where $\theta = 0, \sin \theta = 0$, then $\vec{i} \times \vec{i} = \vec{j} \times \vec{j} = \vec{k} \times \vec{k} = 0$

if $\vec{A} \times \vec{B} = 0 \Rightarrow \vec{A} \parallel \vec{B}$ and if $\vec{A} \cdot \vec{B} = 0 \Rightarrow \vec{A} \perp \vec{B}$

وهناك حالتان مرتبطتان بالضرب العددي والاتجاهي وهما :

1- الضرب الثلاثي العددي Triple scalar product

وهو كمية عددية وتحصل عملية الضرب بالصيغة التالية :

$$(\vec{A} \times \vec{B}) \cdot \vec{C} = (\vec{B} \times \vec{C}) \cdot \vec{A} = (\vec{C} \times \vec{A}) \cdot \vec{B} = \vec{A} \cdot (\vec{B} \times \vec{C}) = -(\vec{C} \times \vec{B}) \cdot \vec{A}$$

ومن السهل التعبير عن حاصل الضرب الثلاثي للمتجهات بدلالة مركباتها المتعامدة بالشكل التالي:

$$\begin{aligned} \vec{A} \cdot (\vec{B} \times \vec{C}) &= \begin{vmatrix} A_x & A_y & A_z \\ B_x & B_y & B_z \\ C_x & C_y & C_z \end{vmatrix} \\ &= A_x(B_y C_z - B_z C_y) + A_y(B_z C_x - B_x C_z) + A_z(B_x C_y - B_y C_x) \end{aligned}$$

وتبعا للمحدد (المصفوفة) التالي:

$$\vec{A} \cdot (\vec{B} \times \vec{C}) = \begin{vmatrix} A_x & A_y & A_z \\ B_x & B_y & B_z \\ C_x & C_y & C_z \end{vmatrix} = -\vec{B} \cdot (\vec{A} \times \vec{C})$$

ولضرورة لوضع الاقواس هنا حيث ان ناتج الضرب لايتغير بالتبديل الدوري للمتجهات الثلاثة ولا بتبديل موضع النقطة (.) او (x)

2- الضرب الاتجاهي الثلاثي Triple vector product

وهي كمية متجهة وتأخذ الصيغة:

$$\begin{aligned} \vec{A} \times (\vec{B} \times \vec{C}) &= \vec{B}(\vec{A} \cdot \vec{C}) - \vec{C}(\vec{A} \cdot \vec{B}) = (\vec{i}B_x + \vec{j}B_y + \vec{k}B_z)(A_x C_x + A_y C_y + A_z C_z) \\ &\quad - (\vec{i}C_x + \vec{j}C_y + \vec{k}C_z)(A_x B_x + A_y B_y + A_z B_z) \end{aligned}$$

ويطلق على هذه القاعدة اسم " back cab rule " ووضع الاقواس هنا ضروري حيث بدونه تكون عملية الضرب غير معرفة

(1-3) تفاضل المتجهات :-

1- الانحدار (الميل) : Gradient

$$\vec{\nabla} = \vec{i} \frac{\partial}{\partial x} + \vec{j} \frac{\partial}{\partial y} + \vec{k} \frac{\partial}{\partial z}$$

$\frac{\partial}{\partial x}$: هي مشتقة اتجاهية يقصد بها تغير الدالة باتجاه معين .

إذا دخل متجه الانحدار على كمية عددية مثل الجهد (ϕ) أصبح الناتج كمية متجهة :

$$\vec{\nabla} \phi = \vec{i} \frac{\partial \phi}{\partial x} + \vec{j} \frac{\partial \phi}{\partial y} + \vec{k} \frac{\partial \phi}{\partial z} = \text{grad } \phi$$

أي ان انحدار دالة غير متجهة (scalar) مثل الجهد تصبح كمية متجهة مقداره يساوي ذروة المشتقة الاتجاهية عند نقطة معينة واتجاهه يكون بنفس اتجاه ذروة المشتقة الاتجاهية عند تلك النقطة .

2- التباعد : Divergence

ويدخل على الكمية المتجهة فيصبح الناتج عددياً مثل

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{A} = \text{div } \vec{A} = \left(\vec{i} \frac{\partial}{\partial x} + \vec{j} \frac{\partial}{\partial y} + \vec{k} \frac{\partial}{\partial z} \right) \cdot (\vec{i} A_x + \vec{j} A_y + \vec{k} A_z) = \frac{\partial A_x}{\partial x} + \frac{\partial A_y}{\partial y} + \frac{\partial A_z}{\partial z}$$

ويمثل التباعد غاية التكامل السطحي لوحدة الحجم عندما يقترب الحجم من الصفر أي ان:

$$\text{div } \vec{F} = \lim_{V \rightarrow 0} \frac{1}{V} \oint_S \vec{F} \cdot \vec{n} da$$

3- الالتفاف او الدوران : Curl

ويدخل على الكمية المتجهة فيصبح الناتج متجهاً مثل

$$\vec{\nabla} \times \vec{A} = \text{curl } \vec{A} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ A_x & A_y & A_z \end{vmatrix}$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{A} = \vec{i} \left(\frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z} \right) + \vec{j} \left(\frac{\partial A_x}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial x} \right) + \vec{k} \left(\frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} \right)$$

$$\text{curl } \vec{F} = \lim_{V \rightarrow 0} \frac{1}{V} \oint_S \vec{n} \times \vec{F} da$$

4- مؤثر لابلاس : The Laplacian operator

وتمثل عملية مزدوجة من تباعد وانحدار مثل:

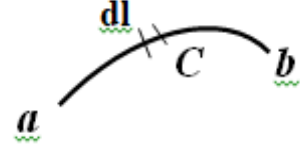
$$\nabla^2 = \vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla} = \text{div grad} = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$$

(4-1) تكامل المتجهات : Vectors integration

1- التكامل الخطي : line integration

ونائج التكامل كمية عددية . والتكامل هنا يعتمد على بداية ونهاية المنحني وكذلك على المنحني C. فإذا كان المسار مفتوح أي المنحني مفتوح فيعبر عنه بالعلاقة:

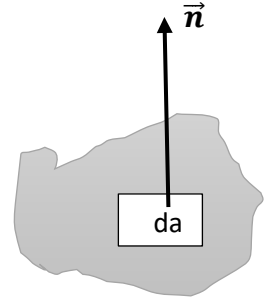
$$\int_a^b \vec{A} \cdot d\vec{\ell} = \lim_{N \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^N A_i \Delta \ell_i$$



حيث a, b تمثل بداية ونهاية المنحني على التوالي ويشير c المنحني الذي ينجز عليه التكامل الخطي . اما اذا كان المسار مغلق (منحني مغلق) فيعبر عنه بالشكل الاتي : $\oint_C \vec{A} \cdot d\vec{\ell}$

2- التكامل السطحي : Surface integration

$$\int_S \vec{A} \cdot \vec{n} da = \int_S \vec{A} \cdot d\vec{S}$$



سطح (S)

تمثل (da) مساحة صغيرة جداً على السطح (S) الذي تنجز عليه عملية التكامل و $\vec{n}$ وحدة متجه عمودية على da واتجاهها يحدد بقاعدة اليد اليمنى right hand rule . اما اذا السطح مغلق فيكتب بالشكل : $\oint_S \vec{A} \cdot \vec{n} da$

3- التكامل الحجمي : Volume integral

ويعبر عنه بالشكل التالي:

$$\int_V \vec{A} \cdot d\vec{V} = \int_V \vec{A} dx dy dz = \vec{A} \int_V dx dy dz$$

(5-1) النظريات الخاصة بالمتجهات

1- نظرية التباعد : Divergence theorem

ان تكامل تباعد متجه خلال حجم (V) يساوي التكامل السطحي للمركبة العمودية للمتجه على السطح الذي يضم الحجم (V) اي ان:

$$\int_V \text{div} \vec{F} dV = \int_V \vec{\nabla} \cdot \vec{F} dV = \oint_S \vec{F} \cdot \vec{n} da = \oint_S \vec{F} \cdot d\vec{S}$$

وهي علاقة بين التكامل السطحي والحجمي

2- نظرية ستوك : Stock's theorem

وهي علاقة بين التكامل السطحي والخطي وتنص على ان :- التكامل الخطي لمتجه حول مسار مغلق يساوي تكامل المركبة العمودية لالتفاف المتجه على اي سطح محاط بالمسار، اي ان:

$$\oint_C \vec{F} \cdot d\vec{\ell} = \int_S \text{curl} \vec{F} \cdot \vec{n} da = \int_S \vec{\nabla} \times \vec{F} \cdot \vec{n} da$$

حيث C يمثل المنحني المغلق المحيط بالسطح S

(6-1) الاحداثيات :- Coordinates

هناك ثلاثة احداثيات مستخدمة هي :

1- الاحداثيات الديكارتية (الكارتيزية) Cartesian Coordinates

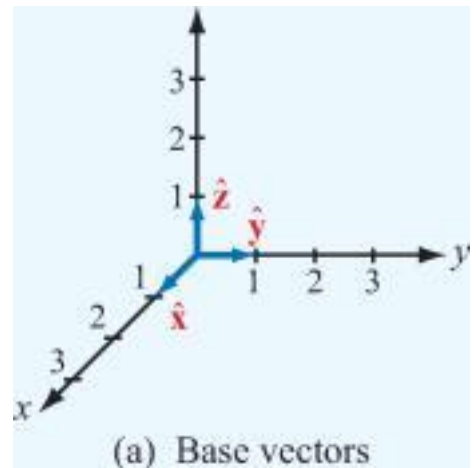
وتمثل الاحداثيات التي اوجدها العالم الفرنسي ديكارت

الاحداثيات x, y, z ، المساحة $da = dx dy$ ، الحجم $dV = dx dy dz$

$$\text{grad } \vec{V} = \vec{i} \frac{\partial}{\partial x} + \vec{j} \frac{\partial}{\partial y} + \vec{k} \frac{\partial}{\partial z}$$

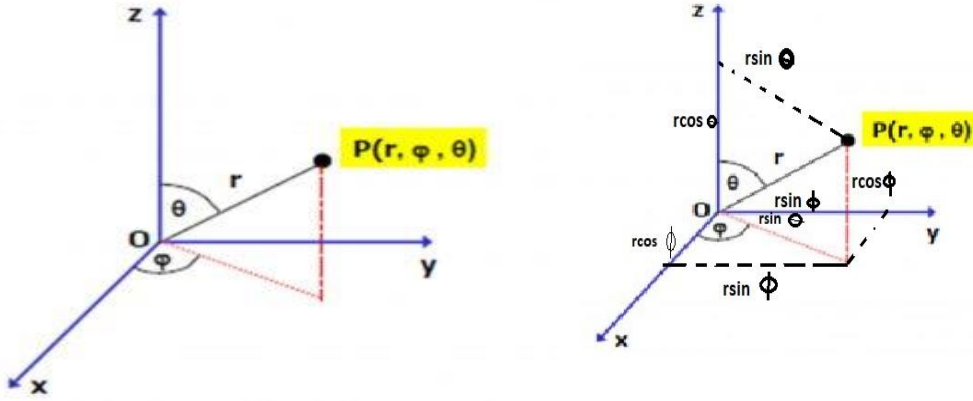
$$\nabla^2 u = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2}$$

مؤثر لابلاس هو:



2- الإحداثيات الكروية : Spherical coordinates

الإحداثيات r, θ, ϕ ، المساحة $da = r^2 \sin \theta d\theta d\phi$ ، الحجم $dV = r^2 \sin \theta dr d\theta d\phi$
 $x = r \sin \theta \cos \phi$, $y = r \sin \theta \sin \phi$, $z = r \cos \theta$



حيث θ تمثل الزاوية القطبية ، r يمثل مقدار متجه نصف القطر من نقطة الاصل .

$$\text{grad } \vec{V} = \hat{r} \frac{\partial}{\partial r} + \hat{\theta} \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} + \hat{\phi} \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \phi}$$

ومؤثر لابلاس هو:

$$\nabla^2 u = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial u}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2 \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial u}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial^2 u}{\partial \phi^2}$$

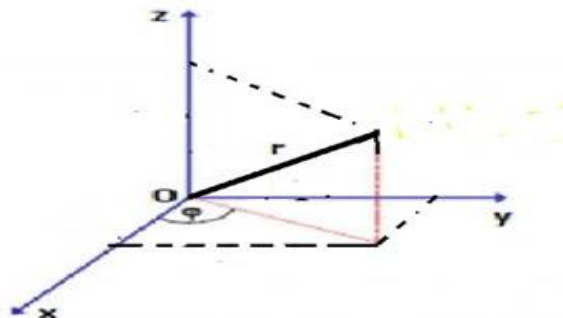
3- الإحداثيات الاسطوانية :- Cylindrical coordinates

الإحداثيات r, ϕ, z ، المساحة $da = r dr d\phi$ ، الحجم $dV = r dr d\phi dz$

$$\text{grad } \vec{V} = \hat{r} \frac{\partial}{\partial r} + \hat{\phi} \frac{\partial}{\partial \phi} + \hat{z} \frac{\partial}{\partial z}$$

$$\nabla^2 u = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial u}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 u}{\partial \phi^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2}$$

$$x = r \cos \phi, \quad y = r \sin \phi, \quad r = \sqrt{x^2 + y^2}$$



(1-7) صيغ (متطابقات) مهمة من تحليل المتجهات :-

لو كان لدينا C, B, ψ, F دوال متجهة ولدينا ϕ, γ دوال عددية فان :-

$$1 - \nabla(\psi + \gamma) = \nabla\psi + \nabla\gamma$$

$$2 - \nabla(\psi\gamma) = \psi\nabla\gamma + \gamma\nabla\psi$$

$$3 - \nabla \cdot (B + C) = \nabla \cdot B + \nabla \cdot C$$

$$4 - \nabla \times (B + C) = \nabla \times B + \nabla \times C$$

$$5 - \nabla \cdot (B \cdot C) = (B \cdot \nabla)C + (C \cdot \nabla)B + Bx(\nabla x C) + Cx(\nabla x B)$$

$$6 - (B \cdot \nabla)C = \left(B_x \frac{\partial}{\partial x} + B_y \frac{\partial}{\partial y} + B_z \frac{\partial}{\partial z} \right) C$$

$$7 - \nabla \cdot (\gamma B) = \gamma \nabla \cdot B + B \nabla \cdot \gamma$$

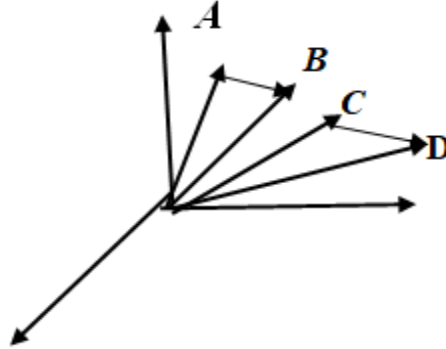
$$8 - \nabla \times (\gamma B) = \gamma \nabla \times B + \nabla \gamma \times B = \gamma \nabla \times B + B \times \nabla \gamma$$

$$9 - \nabla \times \nabla \gamma = 0, \quad \text{always curl grad } \gamma = 0$$

Problems مسائل

س1/ اذا علمت ان المتجهات $\vec{A} = \hat{i} + \hat{j} + \hat{k}$, $\vec{B} = 2\hat{i} + 3\hat{j}$, $\vec{C} = 3\hat{i} + 5\hat{j} - 2\hat{k}$, $\vec{D} = \hat{k} - \hat{j}$ الى النقاط A, B, C, D ابتداء من نقطة الاصل، اثبت ان الخطين AB و CD متوازيان ثم جد النسبة بين طوليهما .

الجواب/ من الرسم ادناه



$$\vec{B} + \vec{AB} = \vec{A}$$

$$\vec{AB} = \vec{A} - \vec{B} = (\hat{i} + \hat{j} + \hat{k}) - (2\hat{i} + 3\hat{j}) = -\hat{i} - 2\hat{j} + \hat{k}$$

$$\vec{CD} = \vec{C} - \vec{D} = (3\hat{i} + 5\hat{j} - 2\hat{k}) - (\hat{k} - \hat{j}) = 3\hat{i} + 6\hat{j} - 3\hat{k}$$

$$\text{if } \vec{AB} \times \vec{CD} = 0, \quad \text{then } \vec{AB} \parallel \vec{CD}$$

$$\vec{AB} \times \vec{CD} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ -1 & -2 & 1 \\ 3 & 6 & -3 \end{vmatrix} = \hat{i}(6 - 6) + \hat{j}(3 - 3) + \hat{k}(-6 + 6) = 0$$

$$\vec{AB} \times \vec{CD} = |\vec{AB}| |\vec{CD}| \sin\theta = 0, \quad \text{i.e. } \sin\theta = \frac{|\vec{AB} \times \vec{CD}|}{|\vec{AB}| |\vec{CD}|} = 0, \quad \therefore \theta = 0 \Rightarrow \vec{AB} \parallel \vec{CD}$$

$$\frac{|\vec{AB}|}{|\vec{CD}|} = \frac{\sqrt{1 + 4 + 1}}{\sqrt{9 + 36 + 9}} = \frac{\sqrt{6}}{\sqrt{54}}$$

س2/ اثبت ان المتجهين $\vec{A} = \hat{i} + 4\hat{j} + 3\hat{k}$, $\vec{B} = 4\hat{i} + 2\hat{j} - 4\hat{k}$ متعامدان.
الجواب/

$$\text{if } \vec{A} \cdot \vec{B} = 0, \Rightarrow \vec{A} \perp \vec{B}$$

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = (\hat{i} + 4\hat{j} + 3\hat{k}) \cdot (4\hat{i} + 2\hat{j} - 4\hat{k}) = 4 + 8 - 12 = 0$$

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = AB \cos \theta \Rightarrow \cos \theta = \frac{\vec{A} \cdot \vec{B}}{AB} = \frac{\text{zero}}{AB} = 0, \therefore \theta = 90 \Rightarrow \vec{A} \perp \vec{B}$$

$$\text{Prove } \vec{\nabla} |\vec{r}| = \frac{\vec{r}}{|\vec{r}|} = \hat{r}$$

س3/ اثبت ان:

الجواب/

$$\vec{r} = \hat{i}x + \hat{j}y + \hat{k}z \quad \text{and} \quad |\vec{r}| = (x^2 + y^2 + z^2)^{\frac{1}{2}}$$

$$\vec{\nabla} = \hat{i} \frac{\partial}{\partial x} + \hat{j} \frac{\partial}{\partial y} + \hat{k} \frac{\partial}{\partial z}$$

$$\vec{\nabla} |\vec{r}| = (\hat{i} \frac{\partial}{\partial x} + \hat{j} \frac{\partial}{\partial y} + \hat{k} \frac{\partial}{\partial z}) (x^2 + y^2 + z^2)^{\frac{1}{2}}$$

$$\vec{\nabla} |\vec{r}| = \hat{i} \frac{\partial}{\partial x} (x^2 + y^2 + z^2)^{\frac{1}{2}} + \hat{j} \frac{\partial}{\partial y} (x^2 + y^2 + z^2)^{\frac{1}{2}} + \hat{k} \frac{\partial}{\partial z} (x^2 + y^2 + z^2)^{\frac{1}{2}}$$

$$= \hat{i} \left[\frac{1}{2} (x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{1}{2}} \cdot 2x \right] + \hat{j} \left[\frac{1}{2} (x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{1}{2}} \cdot 2y \right] + \hat{k} \left[\frac{1}{2} (x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{1}{2}} \cdot 2z \right]$$

$$= \frac{\hat{i}x}{(x^2 + y^2 + z^2)^{1/2}} + \frac{\hat{j}y}{(x^2 + y^2 + z^2)^{1/2}} + \frac{\hat{k}z}{(x^2 + y^2 + z^2)^{1/2}} = \frac{(\hat{i}x + \hat{j}y + \hat{k}z)}{(x^2 + y^2 + z^2)^{\frac{1}{2}}} = \frac{\vec{r}}{|\vec{r}|} = \hat{r}$$

$$\text{Prove that } \vec{\nabla} \frac{1}{|\vec{r}|} = -\frac{\hat{r}}{|\vec{r}|^2}$$

س4/ اثبت ان :

الجواب/

$$\vec{\nabla} \frac{1}{|\vec{r}|} = (\hat{i} \frac{\partial}{\partial x} + \hat{j} \frac{\partial}{\partial y} + \hat{k} \frac{\partial}{\partial z}) (x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{1}{2}}$$

$$= \hat{i} \frac{\partial}{\partial x} (x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{1}{2}} + \hat{j} \frac{\partial}{\partial y} (x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{1}{2}} + \hat{k} \frac{\partial}{\partial z} (x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{1}{2}}$$

$$= \hat{i} \left[-\frac{1}{2} (x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{3}{2}} \cdot 2x \right] + \hat{j} \left[-\frac{1}{2} (x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{3}{2}} \cdot 2y \right] + \hat{k} \left[-\frac{1}{2} (x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{3}{2}} \cdot 2z \right]$$

$$= \frac{-\hat{i}x}{(x^2 + y^2 + z^2)^{\frac{3}{2}}} - \frac{\hat{j}y}{(x^2 + y^2 + z^2)^{\frac{3}{2}}} - \frac{\hat{k}z}{(x^2 + y^2 + z^2)^{\frac{3}{2}}} = \frac{-(\hat{i}x + \hat{j}y + \hat{k}z)}{\left[(x^2 + y^2 + z^2)^{\frac{1}{2}}\right]^3} = -\frac{\vec{r}}{|\vec{r}|^3}$$

$$= -\frac{\vec{r}}{|\vec{r}|^2 \cdot |\vec{r}|} \quad \text{but unit vector } \hat{r} = \frac{\vec{r}}{|\vec{r}|} \quad \text{then } \vec{\nabla} \frac{1}{|\vec{r}|} = -\frac{\hat{r}}{|\vec{r}|^2}$$

وبنفس الطريقة نستطيع ان نثبت المسائل التالية

$$1 - \vec{\nabla} \frac{1}{|\vec{r}|^2} = \frac{-2}{|\vec{r}|^3} \hat{r} = -\frac{2\vec{r}}{|\vec{r}|^4}$$

$$2 - \vec{\nabla} \frac{1}{|\vec{r}|^3} = \frac{-3}{|\vec{r}|^4} \hat{r} = -\frac{3\vec{r}}{|\vec{r}|^5}$$

H.W:-

اذا كانت ϕ دالة مجال غير متجهة اي دالة عددية scalar وان $\vec{F}$ متجه اثبت ان :-

$$1 - \text{Curl grad } \phi = \nabla \times \nabla \phi = 0$$

التفاف انحدار اي مجال لامتجه = صفر

$$2 - \text{div curl } \vec{F} = \nabla \cdot \nabla \times \vec{F} = 0$$

تباعد اي التفاف = صفر

$$3 - \text{curl curl } \vec{F} = \text{grad div } \vec{F} - \nabla^2 \vec{F} = \nabla(\nabla \cdot \vec{F}) - \nabla^2 \vec{F}$$

اخذ الالتفاف لالتفاف مجال متجه

$$\text{prove that } \vec{\nabla} \frac{1}{|\vec{r}|^2} = \frac{-2}{|\vec{r}|^3} \hat{r} = -\frac{2\vec{r}}{|\vec{r}|^4}$$

س5/

الجواب/

$$\vec{\nabla} \frac{1}{|\vec{r}|^2} = (\hat{i} \frac{\partial}{\partial x} + \hat{j} \frac{\partial}{\partial y} + \hat{k} \frac{\partial}{\partial z})(x^2 + y^2 + z^2)^{-1}$$

$$= \hat{i} \frac{\partial}{\partial x} (x^2 + y^2 + z^2)^{-1} + \hat{j} \frac{\partial}{\partial y} (x^2 + y^2 + z^2)^{-1} + \hat{k} \frac{\partial}{\partial z} (x^2 + y^2 + z^2)^{-1}$$

$$= \hat{i}[-1(x^2 + y^2 + z^2)^{-2} \cdot 2x] + \hat{j}[-1(x^2 + y^2 + z^2)^{-2} \cdot 2y] + \hat{k}[-1(x^2 + y^2 + z^2)^{-2} \cdot 2z]$$

$$= \frac{-2\hat{i}x}{(x^2 + y^2 + z^2)^2} - \frac{2\hat{j}y}{(x^2 + y^2 + z^2)^2} - \frac{2\hat{k}z}{(x^2 + y^2 + z^2)^2} = \frac{-2(\hat{i}x + \hat{j}y + \hat{k}z)}{\left[(x^2 + y^2 + z^2)^{\frac{1}{2}}\right]^4} = -\frac{2\vec{r}}{|\vec{r}|^4}$$

$$= -\frac{2}{|\vec{r}|^3} \hat{r}$$

prove that $\nabla \frac{1}{|\vec{r}|^3} = \frac{-3}{|\vec{r}|^4} \hat{r} = -\frac{3\vec{r}}{|\vec{r}|^5}$

س6/

الجواب/

$$\begin{aligned} \nabla \frac{1}{|\vec{r}|^3} &= (\hat{i} \frac{\partial}{\partial x} + \hat{j} \frac{\partial}{\partial y} + \hat{k} \frac{\partial}{\partial z})(x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{3}{2}} \\ &= \hat{i} \frac{\partial}{\partial x} (x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{3}{2}} + \hat{j} \frac{\partial}{\partial y} (x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{3}{2}} + \hat{k} \frac{\partial}{\partial z} (x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{3}{2}} \\ &= \hat{i} \left[-\frac{3}{2} (x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{5}{2}} \cdot 2x \right] + \hat{j} \left[-\frac{3}{2} (x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{5}{2}} \cdot 2y \right] \\ &\quad + \hat{k} \left[-\frac{3}{2} (x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{5}{2}} \cdot 2z \right] \\ &= \frac{-3\hat{i}x}{(x^2 + y^2 + z^2)^{\frac{5}{2}}} - \frac{3\hat{j}y}{(x^2 + y^2 + z^2)^{\frac{5}{2}}} - \frac{3\hat{k}z}{(x^2 + y^2 + z^2)^{\frac{5}{2}}} = \frac{-3(\hat{i}x + \hat{j}y + \hat{k}z)}{\left[(x^2 + y^2 + z^2)^{\frac{1}{2}} \right]^5} = -\frac{3\vec{r}}{|\vec{r}|^5} \\ &= -\frac{3}{|\vec{r}|^4} \hat{r} \end{aligned}$$

س7/ اذا علمت ان $\vec{r}$ يمثل متجه مرسوم من نقطة الاصل الى النقطة (x,y,z) , برهن صحة الصيغ الاتية:

1-div $\vec{r}=3$ 2- curl $\vec{r}=0$ 3- $(\vec{u} \cdot \text{grad})\vec{r}=\vec{u}$, $\vec{u}$ is any vector

حيث $\vec{u}$ يمثل اي متجه .

الجواب/

$$1 - \vec{\nabla} \cdot \vec{r} = \left(\hat{i} \frac{\partial}{\partial x} + \hat{j} \frac{\partial}{\partial y} + \hat{k} \frac{\partial}{\partial z} \right) \cdot (\hat{i}x + \hat{j}y + \hat{k}z) = \frac{\partial x}{\partial x} + \frac{\partial y}{\partial y} + \frac{\partial z}{\partial z} = 1 + 1 + 1 = 3$$

$$2 - \vec{\nabla} \times \vec{r} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ x & y & z \end{vmatrix} = \hat{i} \left(\frac{\partial z}{\partial y} - \frac{\partial y}{\partial z} \right) + \hat{j} \left(\frac{\partial x}{\partial z} - \frac{\partial z}{\partial x} \right) + \hat{k} \left(\frac{\partial y}{\partial x} - \frac{\partial x}{\partial y} \right) = 0$$

$$3 - (\vec{u} \cdot \text{grad})\vec{r} = \vec{u} \quad \text{let } \vec{u} = \hat{i}u_x + \hat{j}u_y + \hat{k}u_z$$

$$= \left[(\hat{i}u_x + \hat{j}u_y + \hat{k}u_z) \cdot \left(\hat{i} \frac{\partial}{\partial x} + \hat{j} \frac{\partial}{\partial y} + \hat{k} \frac{\partial}{\partial z} \right) \right] (\hat{i}x + \hat{j}y + \hat{k}z)$$

$$\begin{aligned}
 &= \left[u_x \frac{\partial}{\partial x} + u_y \frac{\partial}{\partial y} + u_z \frac{\partial}{\partial z} \right] (\hat{i}x + \hat{j}y + \hat{k}z) \\
 &= u_x \frac{\partial}{\partial x} (\hat{i}x + \hat{j}y + \hat{k}z) + u_y \frac{\partial}{\partial y} (\hat{i}x + \hat{j}y + \hat{k}z) + u_z \frac{\partial}{\partial z} (\hat{i}x + \hat{j}y + \hat{k}z) \\
 &= \hat{i}u_x + \hat{j}u_y + \hat{k}u_z = \vec{u} \quad \therefore (\vec{u} \cdot \vec{\nabla}) \vec{r} = \vec{u}
 \end{aligned}$$

س8/ اذا كان A اي متجه ثابت بين ان : -

$$\text{grad}(\vec{A} \cdot \vec{r}) = \vec{\nabla}(\vec{A} \cdot \vec{r}) = \vec{A}$$

الجواب /

$$\begin{aligned}
 \vec{A} &= \hat{i}A_x + \hat{j}A_y + \hat{k}A_z, \quad \vec{r} = \hat{i}x + \hat{j}y + \hat{k}z, \\
 \vec{A} \cdot \vec{r} &= (\hat{i}A_x + \hat{j}A_y + \hat{k}A_z) \cdot (\hat{i}x + \hat{j}y + \hat{k}z) = xA_x + yA_y + zA_z \\
 \vec{\nabla}(\vec{A} \cdot \vec{r}) &= \hat{i} \frac{\partial}{\partial x} A_x + \hat{j} \frac{\partial}{\partial y} A_y + \hat{k} \frac{\partial}{\partial z} A_z = \hat{i}A_x + \hat{j}A_y + \hat{k}A_z = \vec{A}
 \end{aligned}$$

prove that $\vec{\nabla} \cdot \frac{\vec{r}}{|\vec{r}|^3} = 0$

س9/ اثبت ان:

الجواب /

if $\vec{F} = \vec{r}$, and $\phi = \frac{1}{|\vec{r}|^3}$, scalar

اذن حسب الفرضية :-

$$\vec{\nabla} \cdot \phi \vec{F} = \phi \vec{\nabla} \cdot \vec{F} + \vec{F} \cdot \vec{\nabla} \phi = \frac{1}{|\vec{r}|^3} \vec{\nabla} \cdot \vec{r} + \vec{r} \cdot \vec{\nabla} \frac{1}{|\vec{r}|^3}$$

ومن الامثلة السابقة تم اثبات مايلي:

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{r} = 3, \quad \nabla \frac{1}{|\vec{r}|} = -\frac{\hat{r}}{|\vec{r}|^2}, \quad \nabla \frac{1}{|\vec{r}|^3} = -3 \frac{\hat{r}}{|\vec{r}|^4}$$

اذن : -

$$\begin{aligned}
 \vec{\nabla} \cdot \frac{\vec{r}}{|\vec{r}|^3} &= \frac{3}{|\vec{r}|^3} + \vec{r} \cdot \left(\frac{-3}{|\vec{r}|^4} \frac{\vec{r}}{|\vec{r}|} \right) = \frac{3}{|\vec{r}|^3} - \frac{3\vec{r} \cdot \vec{r}}{|\vec{r}|^5} = \frac{3}{|\vec{r}|^3} - \frac{3|\vec{r}|^2}{|\vec{r}|^5} = \frac{3}{|\vec{r}|^3} - \frac{3}{|\vec{r}|^3} \\
 &= 0, \quad \text{as } \vec{r} \cdot \vec{r} = r^2
 \end{aligned}$$

prove that $\vec{\nabla} \times \frac{\vec{r}}{|\vec{r}|^3} = 0$

س10/

الجواب /

$$\text{let } \vec{F} = \vec{r}, \quad \text{and } \phi = \frac{1}{|\vec{r}|^3}$$

$$\nabla \times \phi \vec{F} = \phi \nabla \times \vec{F} + \nabla \phi \times \vec{F}$$

وحسب الفرضية :

$$\vec{\nabla} \times \frac{\vec{r}}{|\vec{r}|^3} = \frac{1}{|\vec{r}|^3} \vec{\nabla} \times \vec{r} + \vec{\nabla} \frac{1}{|\vec{r}|^3} \times \vec{r}, \quad \text{but } \vec{\nabla} \times \vec{r} = 0 \text{ and } \vec{\nabla} \frac{1}{|\vec{r}|^3} = -\frac{3\hat{r}}{|\vec{r}|^4}, \quad \hat{r} = \frac{\vec{r}}{|\vec{r}|}$$

$$\vec{\nabla} \times \frac{\vec{r}}{|\vec{r}|^3} = -\frac{3\hat{r}}{|\vec{r}|^4} \times \vec{r} = -\frac{3\vec{r} \times \vec{r}}{|\vec{r}|^5} = 0, \quad \text{as } \vec{r} \times \vec{r} = 0$$

prove that $\vec{\nabla} \cdot \left(\frac{\vec{r}}{|\vec{r}|^2} \right) = \frac{1}{|\vec{r}|^2}$

س11/

الجواب /

$$\text{let } \vec{\psi} = \vec{r}, \quad \gamma = \frac{1}{|\vec{r}|^2} \quad \text{and according to } \vec{\nabla} \cdot \gamma \vec{\psi} = \gamma \vec{\nabla} \cdot \vec{\psi} + \vec{\psi} \cdot \nabla \gamma$$

$$\therefore \vec{\nabla} \cdot \left(\frac{\vec{r}}{|\vec{r}|^2} \right) = \frac{1}{|\vec{r}|^2} \vec{\nabla} \cdot \vec{r} + \vec{r} \cdot \vec{\nabla} \frac{1}{|\vec{r}|^2}, \quad \text{but } \vec{\nabla} \cdot \vec{r} = 3 \text{ and } \nabla \frac{1}{|\vec{r}|^2} = -\frac{2\vec{r}}{|\vec{r}|^4}$$

$$\therefore \vec{\nabla} \cdot \left(\frac{\vec{r}}{|\vec{r}|^2} \right) = \frac{3}{|\vec{r}|^2} - \frac{2\vec{r} \cdot \vec{r}}{|\vec{r}|^4} = \frac{3}{|\vec{r}|^2} - \frac{2|\vec{r}|^2}{|\vec{r}|^4} = \frac{3}{|\vec{r}|^2} - \frac{2}{|\vec{r}|^2} = \frac{1}{|\vec{r}|^2}$$

امثلة محلولة

مثال 1/ اوجد المتجه $\vec{A}$ الذي يتجه من $(2, -4, 1)$ الى $(0, -2, 0)$ بالاحداثيات الكارتيزية واوجد متجه الوحدة على طول $\vec{A}$.

الجواب /

$$\vec{A} = (0 - 2)\vec{a}_x + [-2 - (-4)]\vec{a}_y + (0 - 1)\vec{a}_z$$

$$\vec{A} = -2\vec{a}_x + 2\vec{a}_y - \vec{a}_z, \quad |\vec{A}|^2 = (-2)^2 + (2)^2 + (-1)^2 = 9$$

$$\vec{a}_A = \frac{\vec{A}}{|\vec{A}|} = -\frac{2}{3}\vec{a}_x + \frac{2}{3}\vec{a}_y - \frac{1}{3}\vec{a}_z$$

مثال 2/ اثبت ان المتجهين $\vec{A} = 4\vec{a}_x - 2\vec{a}_y - \vec{a}_z$ و $\vec{B} = \vec{a}_x + 4\vec{a}_y - 4\vec{a}_z$ متعامدين .

الجواب /

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = (4 \times 1) + (-2 \times 4) + (-1 \times -4) = 0$$

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = |\vec{A}| |\vec{B}| \cos \theta, \quad \cos \theta = \frac{\vec{A} \cdot \vec{B}}{|\vec{A}| |\vec{B}|} = 0, \quad \text{then } \theta = 90^\circ, \quad \therefore \vec{A} \perp \vec{B}$$

مثال 3/ اذا كان $\vec{A} = 2\vec{a}_x + 4\vec{a}_y$ و $\vec{B} = 6\vec{a}_y - 4\vec{a}_z$ متجهين , اوجد قيمة الزاوية الصغرى بينهما باستخدام :
1- الضرب الاتجاهي 2- الضرب العددي .

الجواب / الفرع الاول من السؤال:

$$\vec{A} \times \vec{B} = \begin{vmatrix} \vec{a}_x & \vec{a}_y & \vec{a}_z \\ 2 & 4 & 0 \\ 0 & 6 & -4 \end{vmatrix} = -16\vec{a}_x + 8\vec{a}_y + 12\vec{a}_z$$

$$|\vec{A}| = \sqrt{(2)^2 + (4)^2 + (0)^2} = 4.47, \quad |\vec{B}| = \sqrt{(0)^2 + (6)^2 + (-4)^2} = 7.21$$

$$|\vec{A} \times \vec{B}| = \sqrt{(-16)^2 + (8)^2 + (12)^2} = 21.54$$

$$|\vec{A} \times \vec{B}| = |\vec{A}| |\vec{B}| \sin \theta \Rightarrow \sin \theta = \frac{21.54}{4.47 \times 7.21} = 0.668, \Rightarrow \theta = 41.9^\circ$$

الفرع الثاني من السؤال:

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = (2 \times 0) + (4 \times 6) + (0 \times -4) = 24$$

$$\cos \theta = \frac{\vec{A} \cdot \vec{B}}{|\vec{A}| |\vec{B}|} = \frac{24}{4.47 \times 7.21} = 0.745, \Rightarrow \theta = 61.9^\circ$$

مثال 4/ اذا كان $\vec{A} = \vec{a}_x + \vec{a}_y$ و $\vec{B} = \vec{a}_x + 2\vec{a}_z$ و $\vec{C} = 2\vec{a}_y + \vec{a}_z$, اوجد $(\vec{A} \times \vec{B}) \times \vec{C}$ و $\vec{A} \times (\vec{B} \times \vec{C})$ وقارن بينهما

الجواب /

$$\vec{A} \times \vec{B} = \begin{vmatrix} \vec{a}_x & \vec{a}_y & \vec{a}_z \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \end{vmatrix} = 2\vec{a}_x - 2\vec{a}_y - \vec{a}_z$$

$$(\vec{A} \times \vec{B}) \times \vec{C} = \begin{vmatrix} \vec{a}_x & \vec{a}_y & \vec{a}_z \\ 2 & -2 & -1 \\ 0 & 2 & 1 \end{vmatrix} = -2\vec{a}_x + 4\vec{a}_z$$

$$\vec{B} \times \vec{C} = \begin{vmatrix} \vec{a}_x & \vec{a}_y & \vec{a}_z \\ 1 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 1 \end{vmatrix} = -4\vec{a}_x - \vec{a}_y + 2\vec{a}_z$$

$$\vec{A} \times (\vec{B} \times \vec{C}) = \begin{vmatrix} \vec{a}_x & \vec{a}_y & \vec{a}_z \\ 1 & 1 & 0 \\ -4 & -1 & 2 \end{vmatrix} = 2\vec{a}_x - 2\vec{a}_y + 3\vec{a}_z$$

وعلى ذلك يتضح مدى اهمية وضع الاقواس في الضرب الاتجاهي الثلاثي .

مثال 5 / باستخدام المتجهات A, B, C في السؤال الرابع اوجد $\vec{A} \cdot (\vec{B} \times \vec{C})$ وقارن النتيجة مع $\vec{C} \cdot (\vec{A} \times \vec{B})$.

الجواب / من السؤال السابق نجد ان :

$$(\vec{B} \times \vec{C}) = -4a_x - a_y + 2a_z$$

$$\vec{A} \cdot (\vec{B} \times \vec{C}) = (1 \times -4) + (1 \times -1) + (0 \times 2) = -5$$

وايضا من السؤال السابق نجد:

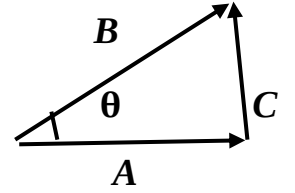
$$\vec{A} \times \vec{B} = 2a_x - 2a_y - a_z$$

$$(\vec{A} \times \vec{B}) \cdot \vec{C} = (2 \times 0) + (-2 \times 2) + (-1 \times 1) = -5$$

النتيجة نفسها مما يدل على وضع الاقواس في هذا النوع من الضرب الثلاثي غير ضرورية طالما ان المتجهات تظهر بنفس الترتيب الدوري فان النتيجة تكون واحدة اذ تتغير الاشارة عندما لا تكون بنفس الترتيب الدوري .

مثال 6 / بتربيع طرفي المعادلة $\vec{A} = \vec{B} - \vec{C}$ برهن قانون الجيب تمام .

الجواب /



$$\begin{aligned} \vec{A} + \vec{C} = \vec{B} &\Rightarrow \vec{A} = \vec{B} - \vec{C} \Rightarrow \vec{A} \cdot \vec{A} = A^2 = (\vec{B} - \vec{C}) \cdot (\vec{B} - \vec{C}) = \vec{B} \cdot \vec{B} - \vec{B} \cdot \vec{C} - \vec{B} \cdot \vec{C} + \vec{C} \cdot \vec{C} \\ &= B^2 - 2\vec{B} \cdot \vec{C} + C^2 = B^2 - 2BC \cos \theta + C^2 \end{aligned}$$

$$A^2 = B^2 + C^2 - 2BC \cos \theta$$

مثال 7 / جد تباعد والتفاف المتجه $\vec{A} = \hat{i}(x^2 + y^2) + \hat{j}(y^2 + zx) + \hat{k}(z^2 + xy)$.

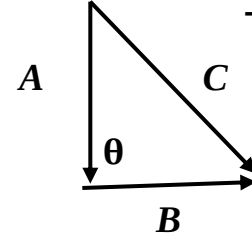
الجواب /

$$\begin{aligned} \text{div } \vec{A} = \vec{\nabla} \cdot \vec{A} &= \left(\hat{i} \frac{\partial}{\partial x} + \hat{j} \frac{\partial}{\partial y} + \hat{k} \frac{\partial}{\partial z} \right) \cdot [\hat{i}(x^2 + y^2) + \hat{j}(y^2 + zx) + \hat{k}(z^2 + xy)] \\ &= \frac{\partial}{\partial x} (x^2 + y^2) + \frac{\partial}{\partial y} (y^2 + zx) + \frac{\partial}{\partial z} (z^2 + xy) = 2x + 2y + 2z \\ &= 2(x + y + z) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \text{curl } \vec{A} = \vec{\nabla} \times \vec{A} &= \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ (x^2 + y^2) & (y^2 + zx) & (z^2 + xy) \end{vmatrix} \\
 &= \hat{i} \left[\frac{\partial}{\partial y} (z^2 + xy) - \frac{\partial}{\partial z} (y^2 + zx) \right] + \hat{j} \left[\frac{\partial}{\partial z} (x^2 + y^2) - \frac{\partial}{\partial x} (z^2 + xy) \right] \\
 &\quad + \hat{k} \left[\frac{\partial}{\partial x} (y^2 + zx) - \frac{\partial}{\partial y} (x^2 + y^2) \right] = \hat{i}(x - x) + \hat{j}(0 - y) + \hat{k}(z - 2y) \\
 &= -\hat{j}y + \hat{k}(z - 2y)
 \end{aligned}$$

مثال 8 / برهن على ان المتجهات الثلاثة : $\vec{A} = 2\hat{i} - \hat{j} + \hat{k}$, $\vec{B} = \hat{i} - 3\hat{j} - 5\hat{k}$, $\vec{C} = 3\hat{i} - 4\hat{j} - 4\hat{k}$ تمثل جوانب مثلث قائم الزاوية.

الجواب/ من الرسم :-



$$\begin{aligned}
 \vec{C} &= \vec{A} + \vec{B} = (2\hat{i} - \hat{j} + \hat{k}) + (\hat{i} - 3\hat{j} - 5\hat{k}) = 3\hat{i} - 4\hat{j} - 4\hat{k} \\
 \vec{A} \cdot \vec{B} &= (2\hat{i} - \hat{j} + \hat{k}) \cdot (\hat{i} - 3\hat{j} - 5\hat{k}) = 2 + 3 - 5 = 0, \\
 \vec{A} \cdot \vec{B} &= |\vec{A}||\vec{B}|\cos\theta \Rightarrow \cos\theta = \frac{\vec{A} \cdot \vec{B}}{|\vec{A}||\vec{B}|} = 0 \Rightarrow \theta = 90 \Rightarrow \vec{A} \perp \vec{B}
 \end{aligned}$$