





# Numerical Analysis

Prof. Dr. Areej Tawfeeq Hameed

Department of Computer Science, College of Education for Pure Science / Ibn-Al Haitham, University of Baghdad, Iraq.



أُ.د. اربح توفيق حميد تحليل عددي - مرحلة الثانية - الفصل الثالث جامعه بغداد – كلية التربية للعلوم الصرفة/ <u>ابن الهيثم - قسم الحاسبات</u>



## **Matrixes**

In mathematics, a matrix is a rectangular set of numbers, symbols, or expressions organized into columns and rows. Each element of this set is called an element or entry of the matrix.

المصفوفات في الرياضيات، المصفوفة هي مجموعة مستطيلة من الأعداد أو من الرموز أومن التعبيرات منتظمة بشكل عمدة وصفوف. يُدعى كل عنصر من هذا المجموعة بعنصر أو مدخلٍ للمصفوفة.

$$\begin{pmatrix}
a_{11} & a_{121} & a_{13} \\
a_{21} & a_{22} & a_{23}
\end{pmatrix}_{2\times3} = (a_{ij})_{2\times3} \quad \text{or} \quad \begin{pmatrix}
b_{11} & b_{12} & b_{13} \\
b_{21} & b_{22} & b_{23} \\
b_{31} & b_{32} & b_{33}
\end{pmatrix}_{3\times3} = (b_{ij})_{3\times3} \quad \text{or} \quad \begin{bmatrix}
a_{11} & a_{121} & a_{13} \\
a_{21} & a_{22} & a_{23}
\end{bmatrix}_{2\times3} = [a_{ij}]_{2\times3} \quad \text{or} \quad \begin{bmatrix}
b_{11} & b_{12} & b_{13} \\
b_{21} & b_{22} & b_{23} \\
b_{31} & b_{32} & b_{33}
\end{bmatrix}_{3\times3} = [b_{ij}]_{3\times3}.$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 2 & 4 & 6 \end{pmatrix}_{2\times 3} \quad \text{or} \quad \begin{pmatrix} 1 & 4 & 7 \\ 2 & 5 & 8 \\ 3 & 6 & 9 \end{pmatrix}_{3\times 3} \quad \text{or} \quad \begin{bmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 2 & 4 & 6 \end{bmatrix}_{2\times 3} \quad \text{or} \quad \begin{bmatrix} 1 & 4 & 7 \\ 2 & 5 & 8 \\ 3 & 6 & 9 \end{bmatrix}_{3\times 3}$$

درجة المصفوفة: المصفوفة m = m صفوف و n اعمدة نقول عنها أنها من الدرجة  $m \times m$ , و إذا m = m فإننا نقول أن المصفوفة من الدر اجة n .

# أنواع المصفوفات Types of Matrixes

1- Row matrix: It is a matrix that consists of only one row.

1- المصفوفة الصفية: هي المصفوفة التي تتكون من صف واحد فقط.

$$(a_{11} \dots a_{n1})_{1\times n} = (a_{ij})_{1\times n}$$
 or  $[a_{11} \dots a_{n1}]_{1\times n} = [a_{ij}]_{1\times n}$  or  $[1 \ 2 \ 3]_{1\times 3}$ 

2- Columnar matrix: It is a matrix that consists of only one column.

2- **المصفوفة العمودية:** هي المصفوفة التي تتكون من عمود واحد فقط.

$$\begin{bmatrix} a_{11} \\ \vdots \\ a_{m1} \end{bmatrix}_{m \times 1} = \begin{bmatrix} a_{ij} \end{bmatrix}_{m \times 1} \text{ or } \begin{pmatrix} a_{11} \\ \vdots \\ a_{m1} \end{pmatrix}_{m \times 1} = \begin{pmatrix} a_{ij} \end{pmatrix}_{m \times 1} \text{ or } \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}_{3 \times 1} \text{ or } \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}_{3 \times 1}$$

3- Square matrix: It is a matrix whose number of rows is equal to the number of columns.



# أ.د. اربج توفيق حميد تحليل عددي - مرحلة الثانية - الفصل الثالث ------ريق روييي. جامعه بغداد – كلية التربية للعلوم <u>الصرفة/ ابن الهيثم - قسم الحاسبات</u>

3- المصفوفة المربعة: هي مصفوفة عدد صفوفها يساوى عدد اعمدتها.

$$\begin{pmatrix} b_{11} & \dots & b_{1n} \\ \vdots & \dots & \vdots \\ b_{m1} & \dots & b_{mn} \end{pmatrix}_{m \times n} = (b_{ij})_{m \times n} \text{Or } \begin{bmatrix} b_{11} & \dots & b_{1n} \\ \vdots & \dots & \vdots \\ b_{m1} & \dots & b_{mn} \end{bmatrix}_{m \times n} = [b_{ij}]_{m \times n}$$

مثل

$$\begin{pmatrix} 1 & 4 & 7 \\ 2 & 5 & 8 \\ 3 & 6 & 9 \end{pmatrix}_{3\times 3} \text{ or } \begin{bmatrix} 1 & 4 & 7 \\ 2 & 5 & 8 \\ 3 & 6 & 9 \end{bmatrix}_{3\times 3}$$

4-Zero matrix: It is a matrix in which all elements are zeros.

5-Diagonal matrix: It is a square matrix in which all elements are equal to zero except for the diagonal

5- المصفوفة القطرية: هي مصفوفة مربعه جميع عناصر ها تساوي صفر ماعدا القطر المصفوفة القطرية Diagonal Matrix.

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}_{2 \times 2} \text{ or } \begin{bmatrix} 5 & 0 \\ 0 & 6 \end{bmatrix}_{2 \times 2} \text{Or } \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}_{3 \times 3} \text{ or } \begin{bmatrix} 9 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 6 \end{bmatrix}_{3 \times 3}$$

**6- Unit matrix:** It is a square matrix in which all elements are equal to zero except for the main diagonal, which is equal to

6- مصفوفة الواحدية: هي مصفوفة مربعه جميع عناصر ها تساوي صفر ماعدا القطر الرئيسي يساوي

ا العدد ويرمز لها 
$$I_{n \times n} = I_n$$
 المثل Identity Matrix العدد ويرمز لها

واحد. ويرمز لها 
$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}_{2\times 2}$$
 or  $\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}_{2\times 2}$  Or  $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}_{3\times 3}$  or  $\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}_{3\times 3}$ 

**7-Standard matrix:** It is a square matrix in which all elements are equal to zero except for the main diagonal, which is equal to a certain number.

7- المصفوفة القياسية: هي مصفوفة مربعه جميع عناصرها تساوى صفر ماعدا القطر الرئيسي يساوى عدد

$$\begin{pmatrix} 5 & 0 \\ 0 & 5 \end{pmatrix}_{2 \times 2} \text{ or } \begin{bmatrix} -9 & 0 \\ 0 & -9 \end{bmatrix}_{2 \times 2} \text{Or } \begin{pmatrix} 13 & 0 & 0 \\ 0 & 13 & 0 \\ 0 & 0 & 13 \end{pmatrix}_{3 \times 3} \text{ or } \begin{bmatrix} 7 & 0 & 0 \\ 0 & 7 & 0 \\ 0 & 0 & 7 \end{bmatrix}_{3 \times 3}$$

8- The lower triangular matrix: elements above the diagonal are zeros. Square (lower triangular) matrix

أُ.د. اربح توفيق حميد تحليل عددي - مرحلة الثانية - الفصل الثالث جامعه بغداد – كلية التربية للعلوم الصرفة/ ابن الهيثم - قسم الحاسبات

8-المصفوفة المثلثية السفلى: عناصر ما فوق القطر اصفار. المصفوفة المربعة (المثلثية السفلى)

والمصفوفة المربعة (المثلثية السفلى: عناصر ما فوق القطر اصفار. المصفوفة المربعة (المثلثية السفلى) 
$$\begin{pmatrix} 10 & 0 & 0 \\ 3 & 13 & 0 \\ 8 & 8 & 1 \end{pmatrix}_{3\times 3}$$
 or  $\begin{bmatrix} 17 & 0 & 0 \\ 7 & 5 & 0 \\ 2 & 5 & 1 \end{bmatrix}_{3\times 3} \begin{pmatrix} 5 & 0 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}_{2\times 2}$  or  $\begin{bmatrix} 8 & 0 \\ 2 & 9 \end{bmatrix}_{2\times 2}$ 

- 9-The upper triangular matrix: the elements under the diagonal are zeros. Square (upper triangular) matrix

-9 -المصفوفة المثلثية العليا: عناصر ما تحت القطر اصفار. المصفوفة المربعة (المثلثية العليا) مثل

$$\begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 7 \end{pmatrix}_{2 \times 2}$$
 or  $\begin{bmatrix} 1 & 8 \\ 0 & 9 \end{bmatrix}_{2 \times 2}$  Or  $\begin{pmatrix} 1 & 3 & 6 \\ 0 & 8 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}_{3 \times 3}$  or  $\begin{bmatrix} 1 & 2 & 10 \\ 0 & 9 & 3 \\ 0 & 0 & 14 \end{bmatrix}_{3 \times 3}$ .

# العمليات على المصفوفة Operations on the Matrix

#### **Equality of matrices**

A set of conditions must be met for the matrices to be equal. Two or more matrices are said to be equal if all the matrices have the same dimensions and all corresponding elements of the matrices are equal.

تساوي المصفوفات: بجب تحقق مجموعة من الشروط حتى تتساوى المصفوفات ، حيث يقال إن مصفوفتين أو أكثر متساوية إذا كان بجب تحقق مجموعة من الشروط حتى تتساوى المصفوفات ، حيث يقال إن مصفوفتين أو أكثر متساوية إذا كان لجميع المصفوفات نفس الأبعاد وجميع العناصر التمقابلة للمصفوفات متساوية.

$$A = \begin{bmatrix} -3 & 4 & 7 \\ 9 & 5 & 2 \end{bmatrix}_{2 \times 3}$$
 and  $B = \begin{bmatrix} 2 - 5 & 2 + 2 & 8 - 1 \\ 5 + 4 & 3 + 2 & 2 + 0 \end{bmatrix}_{2 \times 3} \implies A = B$ .

#### Matrix addition

is an operation that takes two matrices as its input and produces a third matrix whose elements are the sum of the elements from these two matrices and are of the same degree.

جمع المصفوفات (Matrix addition:) هـ. عملية تأخذ مصفوفتين اثنتين مدخلا لها، وتعطي مصفوفة ثالثة عناصر ها هن مجموع العناصر من هذين

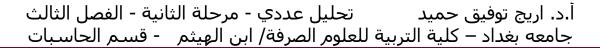
المصفوفتين وتكون من نفس الدرجة . على سبيل المثال: 
$$A = \begin{bmatrix} -3 & 4 & -7 \\ 9 & 5 & 2 \end{bmatrix}_{2\times 3} \text{ and } B = \begin{bmatrix} 2 & -5 & 8 \\ -15 & 7 & 4 \end{bmatrix}_{2\times 3}.$$

$$A + B = \begin{bmatrix} -3 & 4 & -7 \\ 9 & 5 & 2 \end{bmatrix}_{2 \times 3} + \begin{bmatrix} 2 & 5 & 8 \\ -15 & 7 & 4 \end{bmatrix}_{2 \times 3} = \begin{bmatrix} -1 & 9 & 1 \\ -6 & 12 & 6 \end{bmatrix}_{2 \times 3}$$

AND

$$B + A = \begin{bmatrix} 2 & 5 & 8 \\ -15 & 7 & 4 \end{bmatrix}_{2 \times 3} + \begin{bmatrix} -3 & 4 & -7 \\ 9 & 5 & 2 \end{bmatrix}_{2 \times 3} = \begin{bmatrix} -1 & 9 & 1 \\ -6 & 12 & 6 \end{bmatrix}_{2 \times 3}$$

ملاحظة: عملية الجمع تبديلية عملية الجمع تجميعية ـ



#### **Matrix subtraction**

It is an operation that takes two matrices as its input, and gives a third matrix whose elements are the subtraction of the elements from these two matrices and which are of the same degree.

طرح المصفوفات (Matrix addition :) هي عملية تأخذ مصفوفتين اثنتين مدخلا لها، وتعطي مصفوفة ثالثة عناصرها هن طرح العناصر من هذين المصفو فتين وتكون من نفس الدرجة. على سبيل المثال:

$$A = \begin{bmatrix} -3 & 4 & -7 \\ 9 & 5 & 2 \end{bmatrix}_{2\times 3} \text{ and } B = \begin{bmatrix} 2 & -5 & 8 \\ -15 & 7 & 4 \end{bmatrix}_{2\times 3}.$$

$$A - B = \begin{bmatrix} -3 & 4 & -7 \\ 9 & 5 & 2 \end{bmatrix}_{2\times 3} - \begin{bmatrix} 2 & 5 & 8 \\ -15 & 7 & 4 \end{bmatrix}_{2\times 3} = \begin{bmatrix} -5 & -1 & -15 \\ 6 & -2 & -2 \end{bmatrix}_{2\times 3}$$
AND
$$B - A = \begin{bmatrix} 2 & 5 & 8 \\ -15 & 7 & 4 \end{bmatrix}_{2\times 3} - \begin{bmatrix} -3 & 4 & -7 \\ 9 & 5 & 2 \end{bmatrix}_{2\times 3} = \begin{bmatrix} 5 & 1 & 15 \\ -6 & 2 & 2 \end{bmatrix}_{2\times 3}.$$

$$A - B \neq B - A$$

# Multiplying a matrix by a real number:

Let  $\alpha \in R$  be a real number., and we have the matrix  $(a_{ij})_{m \times n}$  The product of multiplying this matrix by the number is let us symbolize. The real  $\alpha$ .  $(a_{ij})_{m \times n}$  is the matrix of its elements. These are the elements of the matrix The same after multiplying each of them by the real number.

ضرب مصفوفة بعدد حقيقى : لتكن العدد الحقيقي  $\alpha \in R$  و لدينا المصفوفة  $\alpha_{ij}$  ان حاصل ضرب هذه المصفوفة بالعدد لتكن العدد الحقيقي المصفوفة بالعدد المصفوفة بالعدد الحقيقي المصفوفة بالعدد العدد المصفوفة بالعدد العدد ال ب له لنرمز و  $lpha \in R$  الحقيقي lpha : l $\alpha$  . فرب كل منها بالعدد الحقيقى

$$\alpha.A = \begin{bmatrix} -6 & 8 & -14 \\ 18 & 10 & 4 \end{bmatrix}_{2 \times 3}$$
 فان  $\alpha = 2$  و  $A = \begin{bmatrix} -3 & 4 & -7 \\ 9 & 5 & 2 \end{bmatrix}_{2 \times 3}$  مثل

ضرب مصفوفة بمصفوفة: ان الشرط الضروري لإمكانية ضرب مصفوفتين هو أن يكون عدد أعمدة المصفوفة الأولى (اليسرى في عملية الضرب) مساويًا عدد أسطر الثانية (اليمني في عملية الضرب)، أي أن يكون الدليلان المتجاور أن في مرتبتيهما متساويين. وتكون مرتبة ناتج عملية الضرب هما الدليلين المتباعدين. فإذا فرضنا أن المصفوفتين $(a_{ii})_{m \times n}$  و $(a_{ii})_{n \times n}$  كانتا على النحو التالي: فرضنا أن المصفوفة فإن عملية ضرب هاتين المصفوفتين ممكنة لأن الدليلين المتجاورين متساويان  $(c_{ij})_{m imes p}$  . وإذا رمزنا لناتج عملية ضرب هاتين المصفو فتين.

# أ.د. اربج توفيق حميد تحليل عددي - مرحلة الثانية - الفصل الثالث جامعه بغداد – كلية التربية للعلوم الصرفة/ ابن الهيثم - قسم الحاسبات

#### **Matrix Multiplication**

matrix multiplication is met: We must first ensure that the number of columns of the first matrix participating in the multiplication process is equal to the number of rows of the second matrix, to ensure that the two matrices can be multiplied.

**Drawing the resulting matrix:** Draw a new, empty third matrix, which is the resulting matrix, so that the number of its rows is equal to the number of rows of the first matrix, and the number of its columns is equal to the number of columns of the second matrix.

**Performing the first dot multiplication:** Dot multiply the first row in the first matrix by the first column of the second matrix, to give us the first element in the resulting matrix  $(a_{11})$ , then dot multiply the first row in the first matrix by the second column of the second matrix, to give us the second element in the resulting matrix  $(a_{21})$ .), and so on until we finish all the columns of the second matrix.

Performing the second dot multiplication: Dot multiply the second row in the first matrix by the first column of the second matrix, to give us element  $(a_{21})$  in the resulting matrix, then dot multiply the second row in the first matrix by the second column of the second matrix, to give us element  $(a_{22})$  in the resulting matrix, And so on until we finish all the columns of the second matrix.

Repeat the multiplication process to find all the elements of the resulting matrix: We continue multiplying the remaining rows of the first matrix by the columns of the second matrix - if they exist - in the same way as before; Until we find all the elements of the resulting new matrix.

ضرب المصفوفات: يجب أولًا التأكد من أن عدد أعمدة المصفوفة الأولى المشاركة في عملية الضرب مساوي لعدد صفو ف المصفو فة الثانية، لنتأكد من إمكانية ضرب المصفو فتين.

رسم المصفوفة الناتجة: رسم مصفوفة ثالثة جديدة فارغة، وهي المصفوفة الناتجة، بحيث يكون عدد صفوفها مساوياً لعدد صفوف المصفوفة الأولى، وعدد أعمدتها مساوي لعدد أعمدة المصفوفة الثانية.

إجراء الضرب النقطى الأول: ضرب الصف الأول في المصفوفة الأولى ضربًا نقطيًا بالعمود الأول للمصفوفة الثانية، ليعطينا أول عنصر في المصفوفة الناتجة  $(a_{11})$ ، ثم نضرب الصف الأول في المصفوفة الأولى ضربًا نقطيًا بالعمود الثاني للمصفوفة الثانية، ليعطينا ثاني عنصر في المصفوفة الناتجة  $(a_{21}^2)$ ، وهكذا حتى ننهي جميع أعمدة المصفو فة الثانية

إجراء الضرب النقطى الثاني: ضرب الصف الثاني في المصفوفة الأولى ضربًا نقطيًا بالعمود الأول للمصفوفة الثانية، ليعطينا العنصر  $(\hat{a}_{21})$  في المصفوفة الناتجة، ثم نضرب الصف الثاني في المصفوفة الأولى ضربًا نقطيًا بالعمود الثاني للمصفوفة الثَّانية، ليعطينا العنصر (a22) في المصفوفة الناتجة، وهكذا حتى ننهي جميع أعمدة

تكرار عملية النصرب لإيجاد جميع عناصر المصفوفة الناتجة: نكمل ضرب باقي صفوف المصفوفة الأولى بأعمدة المصفوفة الثانية -إن وُجدّت- بنفس الطريقة السابقة؛ حتى نجد جميع عناصر المصفوفة الجديدة الناتجة.

أ.د. اربج توفيق حميد تحليل عددي - مرحلة الثانية - الفصل الثالث جامعه بغداد – كلية التربية للعلوم الصرفة/ <u>ابن الهيثم - قسم الحاسبات</u>

على سبيل المثال

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 2 & 1 \\ 0 & -1 & 5 \\ 1 & 2 & 3 \end{bmatrix}_{3 \times 3} \text{ and } B = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 3 & 1 & 2 \end{bmatrix}_{2 \times 3}.$$

فأو جد AB و كذلك او جد BA ؟

لا يمكن الحصول على AB لان ابعاد المصفوفتين غير متوافق:

لكن العكس ممكنBA

$$BA = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 3 & 1 & 2 \end{bmatrix}_{2 \times 3} \begin{bmatrix} 3 & 2 & 1 \\ 0 & -1 & 5 \\ 1 & 2 & 3 \end{bmatrix}_{3 \times 3}$$

$$BA = \begin{bmatrix} 2(3) + (-1)0 + 1(1) & 2(2) + (-1)(-1) + 1(2) & 2(1) + (-1)5 + 1(3) \\ 3(3) + 1(0) + 2(1) & 3(2) + 1(-1) + 2(2) & 3(1) + 1(5) + 2(3) \end{bmatrix}_{2 \times 3}$$

$$BA = \begin{bmatrix} 7 & 7 & 0 \\ 11 & 9 & 14 \end{bmatrix}_{2 \times 3}$$

- ملاحظة : عملية ضرب مصفوفتان متوافقة من حيث الرتبة .
- ضرب المصفوفات ليس ابدالي إلا في حالات خاصة أي أن: AB ≠BA.
  - عملية ضرب المصفو فات تحميعية

# المحددات Determinants

For every square matrix there exist a function between the matrix and the value of scalar number, this function is called the Determinant of matrix, and denoted by (det(A)

لكل مصفوفة مربعة توجد دالة بين المصفوفة وقيمة العدد العددي، تسمى هذه الدالة محدد المصفوفة، ويرمز له ب  $\det(A)$  det(A)).

1):- If all elements of one row ( or column ) of A are zero ,then 
$$|A|=0$$
. .   

$$Example: A = \begin{bmatrix} -3 & 0 & 7 \\ 9 & 0 & 2 \end{bmatrix}_{2\times 3} \Rightarrow |A| = \begin{vmatrix} -3 & 0 & 7 \\ 9 & 0 & 2 \end{vmatrix} = 0$$

(2):- If there exist two rows (or columns) are equal then |A| = 0.

Example: 
$$A = \begin{bmatrix} -3 & -3 & 7 \\ 9 & 9 & 2 \end{bmatrix}_{2\times 3} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} -3 & -3 & 7 \\ 9 & 9 & 2 \end{bmatrix} = 0.$$

(3):- If two rows and (or columns) of A are interchanges then the determinant of the resulting matrix B is(-A), i.e B = -A.

#### **Example:**

أ.د. اريج توفيق حميد تحليل عددي - مرحلة الثانية - الفصل الثالث 

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 0 \\ 4 & 3 & 2 \end{bmatrix}_{3\times3} \Rightarrow |A| = (3)(-1)(2) + 0 + 0 - 0 - 0 - (1)(-1)(2) = -4.$$

$$B = \begin{bmatrix} 4 & 3 & 2 \\ -1 & -1 & 0 \\ 3 & 1 & 0 \end{bmatrix}_{3\times3} \Rightarrow |B| = -|A| = 4.$$
(4) :- If two rows (columns) of matrix A are proportional, then  $|A| = 0$ .

(4) :- If two rows (columns ) of matrix A are proportional ,then |A| = 0.

**Example:** 

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 4 \\ -1 & -1 & 0 \\ 4 & 2 & 8 \end{bmatrix}_{3 \times 3} \Longrightarrow |A| = 0.$$

(5) :- If a matrix B results from a matrix A by multiplying all elements of A by k then  $B = k A \Longrightarrow |B| = k |A|$ , i.e (|kA| = |k A|).

Example:

(6) :- If a matrix C results from a matrix A by multiplying all elements in one row (or column ) of A by k, then C = kA , i.e ( A = 1/k C ).

Example:

Example:
$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 7 & -3 \end{bmatrix}_{2 \times 2} \Rightarrow |A| = (1)(-3) + 0 = -3.$$

$$C = \begin{bmatrix} 7 & 0 \\ 7 & -3 \end{bmatrix}_{2 \times 2} \Rightarrow |C| = (7)(-3) + 0 = -21.$$

$$C = 7. A \Rightarrow A = \frac{1}{7} C.$$

(7):- If a multiple of any row (or column ) of a determinant is added to any other row (or column), then value of the determinant is not changed.

Example:

$$A = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 3 & 6 & 2 \end{bmatrix}_{3 \times 3} \implies |A| = (2)(1)(2) + 0 + 0 - 0 - 0 - (1)(-1)(2) = 6.$$

أ.د. اريج توفيق حميد تحليل عددي - مرحلة الثانية - الفصل الثالث بريق وعيق عديد. جامعه بغداد – كلية التربية للعلوم الصرفة/ ابن الهيثم - قسم الحاسبات

$$B = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 5 & -1 & 0 \\ 3 & 6 & 2 \end{bmatrix}_{3 \times 3} \Rightarrow |B| = (2)(-1)(2) + 0 + 0 - 0 - 0 - (5)(-1)(2) = 6.$$

(8):- The determinant of the product of two matrices is the product of their determinants (|AB| = |A| |B|) In general  $|A_1 . A_2 ... ... ... ... A_n| =$  $|A_1| \cdot |A_2| \cdot \dots \cdot \dots \cdot |A_n|$ .

(9):- If A triangular matrix then the determinant of A is equal the product of the elements of main diagonal i.e.  $|A| = a_{11} \cdot a_{22} \cdot a_{33} \cdot \dots \cdot a_{nn}$ .

Example:
$$A = \begin{bmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 4 & 3 & 2 \end{bmatrix}_{3\times3} \Rightarrow |A| = (3)(1)(2) + 0 + 0 - 0 - 0 - 0 = 6$$

$$B = \begin{bmatrix} 1 & 8 & 2 \\ 0 & 3 & 9 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}_{3\times3} \Rightarrow |A| = (3)(1)(2) + 0 + 0 - 0 - 0 - 0 = 6.$$

$$C = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{bmatrix}_{3\times3} \Rightarrow |A| = (3)(1)(2) + 0 + 0 - 0 - 0 - 0 = 6.$$

$$(10): -|A| = |A^t|.$$
Example:
$$A = \begin{bmatrix} 4 & 1 & 2 \\ 1 & 3 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \end{bmatrix}_{3\times3} \Rightarrow |A| = (3)(4)(2) + 0 + 0 - (2)(3)(1) - 0 - (1)(1)(2) = 16.$$

$$A^t = \begin{bmatrix} 4 & 1 & 1 \\ 1 & 3 & 0 \\ 2 & 0 & 2 \end{bmatrix}_{3\times3} \Rightarrow |A^t| = (3)(4)(2) + 0 + 0 - (2)(3)(1) - 0 - (1)(1)(2)$$

$$= 16.$$

$$(11): -|A^{-1}| = \frac{1}{|A|}.$$

$$A = \begin{bmatrix} 4 & 1 & 2 \\ 1 & 3 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \end{bmatrix}_{3\times3} \Rightarrow |A| = (3)(4)(2) + 0 + 0 - (2)(3)(1) - 0 - (1)(1)(2) = 16$$

$$A^{t} = \begin{bmatrix} 4 & 1 & 1 \\ 1 & 3 & 0 \\ 2 & 0 & 2 \end{bmatrix}_{3\times3} \Rightarrow |A^{t}| = (3)(4)(2) + 0 + 0 - (2)(3)(1) - 0 - (1)(1)(2)$$

$$= 16.$$

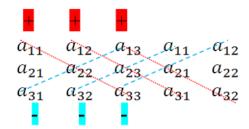
$$(11):-|A^{-1}|=\frac{1}{|A|}.$$

أُ.د. اربح توفيق حميد تحليل عددي - مرحلة الثانية - الفصل الثالث جامعه بغداد – كلية التربية للعلوم الصرفة/ ابن الهيثم - قسم الحاسبات

# طرق ايجاد معكوس المصوفة Methods for finding the inverse of a Matrix First method: Saros method (radiography)

The experiments will achieve that any square matrix with respect to the given matrix becomes the matrix extracted from the matrix  $A = (a_{ij})_{m \times n}$ , which we obtain after deleting row i and column j from the matrix  $(a_{ij})_{m \times n}$ 

الطريقة الاولى: طريقة ساروس(الشعاعية) الطريقة الأولى: طريقة ساروس(الشعاعية) المحددات التكون A أي المصفوفة مربعة فإننا نعرف محدد المصفوفة بأنها المصفوفة المستخرجة من المصفوفة .  $(a_{ij})_{m imes n}$  و التي نحصل عليها بعد حذف الصف i و العمود j من المصفوفة  $A = (a_{ij})_{m imes n}$ 



$$B = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -3 \\ 5 & 7 & 0 \\ -1 & 3 & 4 \end{pmatrix}$$

$$|B| = \begin{vmatrix} 2 & 1 & -3 & 2 & 1 \\ 5 & 7 & 0 & 5 & 7 \\ -1 & 3 & 4 & -1 & 3 \end{vmatrix} = \frac{(2)(7)(4) + (1)(0)(-1) + (-3)(5)(3)}{(-3)(7)(-1) - (2)(0)(3) - (1)(5)(4)}$$

$$B = \begin{vmatrix} 2 & 1 & -3 \\ 5 & 7 & 0 \\ -1 & 3 & 4 \end{vmatrix} = \frac{56 + 0 - 45}{-21 - 0 - 20} = -30$$

#### Socond method: Select a Row or Column for Matrix

This method is suitable for matrices of rows  $2\times2$ ,  $3\times3$ , and  $4\times4$ , and its calculation can be explained using the example below:

الطريقة الثانية: اختيار صف او عمود من المصفوفة تلائم هذه الطريقة للمصفوفات من الرتبة  $2 \times 2$  و  $2 \times 3$  و  $2 \times 4$  و يمكن توضيح طريقة حسابها عن طريق المثال

أ.د. اريج توفيق حميد تحليل عددي - مرحلة الثانية - الفصل الثالث

محدد المصفوفة B من الرتبة 3×3 استنادا لطريقة المحدد Minors هو اختيار احد الصفوف او الاعمدة في مثالنا قمنا باختيار الصف الاول ثم تثبيت اشارات البدء بالحساب بالاشارة الموجبة وبعدها السالبة وبعدها الموجبة (بالتناوب) كما هو مبين هو:

جامعه بغداد – كلية التربية للعلوم الصرفة/ ابن الهيثم - قسم الحاسبات

$$B = \begin{bmatrix} \frac{+}{2} & \frac{-}{1} & \frac{+}{-3} \\ 5 & 7 & 0 \\ -1 & 3 & 4 \end{bmatrix}^{2}$$
leading of the content o

اختيار العنصر الاول من الصف الاول الذي تم تثبيت اشارة موجبة وضربة بالمحدد (يتم تحديد قيمة المحدد بعد حذف الصف والعمود الذي ينتمي له العنصر الاول داخل المصفوفة) وبعدها تثبيت الاشارة السالبة واخذ العنصر الثاني للصف الاول وضربة بالمحيدد المتبقي بعد حذف الصف والعمود الذي ينتمي له العنصر الثاني في الصف الاول وهكذا كما مبين ادناه:

$$|B| = (2) \begin{vmatrix} 7 & 0 \\ 3 & 4 \end{vmatrix} - (1) \begin{vmatrix} 5 & 0 \\ -1 & 4 \end{vmatrix} + (-3) \begin{vmatrix} 5 & 7 \\ -1 & 3 \end{vmatrix}$$
$$= 2(28) - (1)(20) + (-3)(22)$$
$$|B| = 56 - 20 - 66 = -30$$

ملاحظة: لو اخترنا الصف الثاني او العمود الثالث لكان افضل وذلك لوجود العنصر (0) ملاحظة: اذا كانت المصفوفة تحتوي على صف او اكثر او عمود او اكثر اصفار فان محددها يساوي صفر. واذا تناسب صفان او عمودان فان محدد المصفوفة يساوي صفر ايضاً.

## Inverse Matrix المعكوس المصفوفة

If A is a square matrix and B is a matrix that fulfills the relationships AB = I = BA where I is the neutral matrix, then matrix A is said to be invertible, and matrix B is called the inverse of A, and the inverse is symbolized by the symbol  $A^{-1}$ .

اذا كانت A مصفوفة مربعة و كانت B مصفوفة تحقق العالقات AB = I = BA حيث I المصفوفة المحايدة ، عندئذ يقال للمصفوفة A بانها قابلة لالنعكاس ( Convertible) و يطلق على المصفوفة B معكوس A و يرمز للمعكوس بالرمز  $A^{-1}$ .

<u>طُريقة القانون او المصفوفة المرافقة</u> <u>The Adjoint of Matrix</u> ملاحظة :-المصفوفة الغير مربعة ليست لها معكوس.

#### Example 1:

Find inverse and determinate of inverse of the following system by

أ.د. اريج توفيق حميد تحليل عددي - مرحلة الثانية - الفصل الثالث

جامعه بغداد – كلية التربية للعلوم الصرفة/ ابن الهيثم - قسم الحاسبات

$$-4x_1 + x_2 + x_3 = 2$$
$$2x_1 - x_2 = -1$$
$$x_1 - x_3 = 0$$
.

Solution:
$$[A:I] \xrightarrow{?} [I:A^{-1}]$$

$$\begin{bmatrix} -4 & 1 & 1 & : & 1 & 0 & 0 \\ 2 & -1 & 0 & : & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 & : & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{r_1=r_3} \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & : & 0 & 0 & 1 \\ 2 & -1 & 0 & : & 0 & 1 & 0 \\ -4 & 1 & 1 & : & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_2=r_2-2r_1} \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & : & 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 2 & : & 0 & 1 & -2 \\ -4 & 1 & 1 & : & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_3=r_3+4r_1} \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & : & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -3 & : & 1 & 0 & 4 \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_3=r_2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & : & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -3 & : & 1 & 0 & 4 \\ 0 & -1 & 2 & : & 0 & 1 & -2 \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_3=r_3+r_2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & : & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -3 & : & 1 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & -1 & : & 1 & 1 & 2 \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_3=r_2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & \vdots & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -3 & \vdots & 1 & 0 & 4 \\ 0 & -1 & 2 & \vdots & 0 & 1 & -2 \end{bmatrix}$$

$$\frac{r_2 = r_2 + 3r_3}{\begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & \vdots & -1 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & \vdots & -2 & -3 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & \vdots & -1 & -1 & -2 \end{vmatrix}}$$

$$A^{-1} = \begin{bmatrix} -1 & -1 & -1 \\ -2 & -3 & -2 \\ -1 & -1 & -2 \end{bmatrix} \quad , |A| = (1)(1)(-1) = -1 \quad , \quad |A^{-1}| = \frac{1}{|A|} = \frac{1}{-1} = -1.$$

أ.د. اريج توفيق حميد تحليل عددي - مرحلة الثانية - الفصل الثالث جامعه بغداد – كلية التربية للعلوم الصرفة/ ابن الهيثم - قسم الحاسبات

## Example 2:

Find inverse and determinate of inverse of the following system by  $\begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 2 \end{bmatrix}$ Solution:

# **Solution:**

 $[A:I] \xrightarrow{?} [I:A^{-1}]$ 

$$\begin{bmatrix}
\begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 2 & 0 & 0 & 1
\end{bmatrix}
\xrightarrow{r_2 = r_2 - 2r_1}
\begin{pmatrix}
1 & 1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 4 & 2 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 2 & 0 & 0 & 1
\end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_2 = -r_2} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 4 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\frac{r_3 = r_3 - r_1}{\longrightarrow} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & -4 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_2 = -r_2} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 4 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_1 = r_1 - r_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 4 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_3 = r_3 - r_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 4 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 4 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -4 & -3 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

أُ.د. اربح توفيق حميد تحليل عددي - مرحلة الثانية - الفصل الثالث جامعه بغداد – كلية التربية للعلوم الصرفة/ ابن الهيثم - قسم الحاسبات

$$\frac{r_{1}=r_{1}+2r_{3}}{} \xrightarrow{\left(\begin{array}{cccc} 1 & 0 & 0 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{-1}{2} \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{3}{4} & \frac{-1}{4} & \frac{-1}{4} \end{array}\right)} \\
A^{-1} = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{-1}{2} \\ -1 & 0 & 1 \\ \frac{3}{4} & \frac{-1}{4} & \frac{-1}{4} \end{bmatrix} , |A| = (-1)(1)(1)(-4) = 4 , |A^{-1}| = \frac{1}{|A|} = \frac{1}{4}.$$
**Homework**

Find inverse and determinate of inverse of the following

A)  $4x_{1} - 2x_{2} + x_{3} = 7$ 
B)  $3x_{1} - 6x_{2} + 7x_{3} = 3$ 
 $4x_{1} - 8x_{2} + x_{3} = -21$ 
 $9x_{1} - 5x_{3} = 3$ 
 $-2_{1}x_{1} + x_{2} + 5x_{3} = 15$ 
 $5x_{1} - 8x_{2} + 6x_{3} \neq 4$ .

Find inverse and determinate of inverse of the following

A) 
$$4x_1 - 2x_2 + x_3 = 7$$
  
 $4x_1 - 8x_2 + x_3 = -21$   
 $-2_1x_1 + x_2 + 5x_3 = 15$ 

B) 
$$3x_1 - 6x_2 + 7x_3 = 3$$
  
 $9x_1 - 5x_3 = 3$   
 $5x_1 - 8x_2 + 6x_3 = -4$ 

# **Solving linear System of Equations**

We can write the general system that content m equations and n variables as follow:

يمكن كتابة النظام العام الذي يحتوي على معادلات m ومتغيرات n على النحو التالي

عادلات m ومنغيرات n على النحو النالي 
$$a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1$$
  $a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n = b_2$   $\vdots$   $a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n = b_m$   $\cdots$  (1)

By using matrices
$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}, b = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{bmatrix}, x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}$$

Now, we can rewrite (1) as follows :- Ax = b والأن يمكننا إعادة كتابة (1) على النحو التالي

## Note:

1- If the number of equations m is less than the number of variables n, then the system has a solution but not a unique.

إذا كان عدد المعادلات m أقل من عدد المتغير إت n فإن النظام له حل ولكنه ليس وحيدا.

If the number of equations m is more than the number of variables n, then the system has no solution at all.

إذا كان عدد المعادلات m أكبر من عدد المتغير ات n فإن النظام ليس له حل على الإطلاق .

أ.د. اربج توفيق حميد تحليل عددي - مرحلة الثانية - الفصل الثالث جامعه بغداد – كلية التربية للعلوم الصرفة/ ابن الهيثم - قسم الحاسبات

3- If the number of equations m equal to number of variables n, then there exist unique solution if the matrix A has an inverse.

إذا كان عدد المعادلات m يساوي عدد المتغيرات n فهناك حل فريد إذا كانت المصفوفة A لها معكوس

4- If the number of equations megual to number of variables n, then the homogeneous system Ax = 0 have unique solution is trivial solution  $(x_i = 0, \forall i)$ .

إذا كان عدد المعادلات يساوي عدد المتغيرات n فإن النظام المتجانس  $a = A \chi = A \chi$  يكون حله فريدا و هو الحل التافه  $(x_i \neq 0, \forall i).$ 

There are two methods for solving linear system of equations:

**(1)** 

كاوس المحذف مع الارتكاز الجزئي Gauss elimination with partial pivoting

If Ax = b is a system of n linear equations .now we perform row operations until we convert A (After m steps) into an upper triangular matrix.

إذا كان Ax=b عبارة عن نظام من المعادلات الخطية n. الآن نقوم بإجراء عمليات صفية حتى نحول A (بعد

رد - س م م م م م م م مثلثية عليا. خطوات m إلى م م م م مثلثية عليا.

$$\therefore a_{n_n} \neq 0 \Rightarrow x_n = \frac{b_n}{a_{nn}}$$

$$\dot{a}_{(n-1)(n-1)} \neq 0 \Rightarrow x_{(n-1)} = \frac{b_{(n-1)} - a_{(n-1)n} x_n}{a_{(n-1)(n-1)}}$$

In general if we find the value of  $x_n, x_{(n-1)}, \cdots, x_2, x_1$  بشكل عام إذا وجدنا قيمة

Then 
$$x_k = \frac{b_k - \sum_{j=k+1}^n a_{kj} x_j}{a_{kk}}$$
,  $k = n, n - 1, ..., 2, 1$ 

Example 3:

Solve the following systems of equations by the Gauss method of elimination, then find the determinant

$$4x_1 - 9x_2 + 2x_3 = 5$$

$$2x_1 - 4x_2 + 6x_3 = 3$$

$$x_1 - x_2 + 3x_3 = 4$$

أُ.د. اربح توفيق حميد تحليل عددي - مرحلة الثانية - الفصل الثالث حامعه بغداد – كلية التربية للعلوم الصرفة/ ابن الهيثم - قسم الحاسبات

$$A = \begin{bmatrix} 4 & -9 & 2 \\ 2 & -4 & 6 \\ 1 & -1 & 3 \end{bmatrix}_{3 \times 3} , x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}_{3 \times 1} , b = \begin{bmatrix} 5 \\ 3 \\ 4 \end{bmatrix}_{3 \times 1}$$

$$[A:b] = \begin{pmatrix} 4 & -9 & 2 & 5 \ 2 & -4 & 6 & 3 \ 1 & -1 & 3 & 4 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_2 = r_2 - \frac{1}{2}r_1} \begin{pmatrix} 4 & -9 & 2 & 5 \ 0 & 0.5 & 5 & 0.5 \ 1 & -1 & 3 & 4 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_3 = r_3 - \frac{1}{4}r_1} \begin{pmatrix} 4 & -9 & 2 & 5 \ 0 & 0.5 & 5 & 0.5 \ 0 & 1.25 & 2.5 & 2.75 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_3 = r_3 - \frac{1.25}{0.5}r_2} \begin{pmatrix} 4 & -9 & 2 & 5 \ 0 & 0.5 & 5 & 0.5 \ 0 & 0 & -10 & 1.5 \end{pmatrix}$$

$$x_3 = \frac{1.5}{-10} = -0.15, x_2 = \frac{(b_2 - a_{23}x_3)}{a_{22}} = \frac{(0.5 - (5)(-0.15))}{0.5} = 2.5,$$

$$x_1 = \frac{(b_1 - \sum_{j=2}^3 a_{ij} x_j)}{a_{1_1}} = \frac{(b_1 - a_{12} x_2 - a_{13} x_3)}{a_{11}} = \frac{(5 - (-9)(2.5) - 2(0.15))}{4} = 6.95, \ x = \begin{bmatrix} 0.95 \\ 2.5 \\ -0.15 \end{bmatrix}$$

$$|A| = 4(0.5)(-10) = -20$$

## Example 4:

Use Gauss elimination to solve

$$3x_1 + 2x_2 - 2x_3 = 16$$
  
 $4x_1 + 3x_2 + 3x_3 = 2$   
 $-2x_1 + x_2 - x_3 = 1$ 

Solution:  

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 2 & -2 \\ 4 & 3 & 3 \\ -2 & 1 & -1 \end{bmatrix}_{3\times 3}, x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}_{3\times 1}, b = \begin{bmatrix} 16 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix}_{3\times 1}$$

$$[A:b] = \begin{pmatrix} 3 & 2 & -2 & | & 16 \\ 4 & 3 & 3 & | & 2 \\ -2 & 1 & -1 & | & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_2 = r_2 - \frac{4}{3}r_1} \begin{pmatrix} 3 & 2 & -2 & | & 16 \\ 0 & 0.3333 & 5.6667 & | & -19.3333 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_3 = r_3 + \frac{2}{3}r_1} \begin{pmatrix} 3 & 2 & -2 & | & 16 \\ 0 & 0.3333 & 5.6667 & | & -19.3333 \\ 0 & 2.3333 & -2.3333 & | & 11.6667 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_3 = r_3 - \frac{2.3333}{0.3333}r_2} \begin{pmatrix} 3 & 2 & -2 & | & 16 \\ 0 & 0.3333 & 5.6667 & | & -19.3333 \\ 0 & 0 & -41.9987 & | & 147.0114 \end{pmatrix}$$

$$x_3 = \frac{147.0114}{-41.9987} = -3.5 , x_2 = \frac{(b_2 - a_{23}x_3)}{a_{22}} = \frac{(-19.3333 - (5.6667)(-3.5))}{0.3333} = 1.5 ,$$

أُ.د. اربح توفيق حميد تحليل عددي - مرحلة الثانية - الفصل الثالث جامعه بغداد – كلية التربية للعلوم الصرفة/ ابن الهيثم - قسم الحاسبات

$$x_1 = \frac{(b_1 - \sum_{j=2}^3 a_{ij} x_j)}{a_{11}} = \frac{(b_1 - a_{12} x_2 - a_{13} x_3)}{a_{11}} = \frac{(16 - 2(-3.5)(2)(1.5))}{3} = 6.6667 \quad x = \begin{bmatrix} 1 \\ -0.5 \\ 0.5 \end{bmatrix}$$
$$|A| = 3(0.3333)(-41.9987) = -41.9945.$$

# Homework

Solve the following systems of equations by the Gauss method of elimination, then find the determinant.

A) 
$$2x_1 + 3x_2 + x_3 = 1$$

$$3x_1^1 + x_2^2 - x_3^3 = 2$$

$$x_1 - x_2 - x_3 = 1$$

B) 
$$x_1 - x_2 = 0$$

$$2x_1 + x_3 = 4$$

$$-2x_1 + x_2 - 2x_3 = 1$$
.

**Partial Pivoting** 

الارتكاز الجزئي المعادلة المستخدمة لحذف أحد المتغيرات من المعادلات المتبقية تسمى معادلة الارتكاز ومعامل تلك المعادلة المستخدمة لحذف أحد المتغيرات من المعادلة الأولى المتغيرات في المعادلة يسمى عنصر الارتكاز في المثال السابق  $a_{11}=4$  هو عنصر الارتكاز والمعادلة الأولى هي معادلة الارتكاز في الخطوة الأولى. وفي الخطوة الثانية  $a_{22}=0.5$  عنصـــر الارتكاز والمعادلة الثانية هي معادلة الارتكاز و هكذا... ولذلك فإن عملية اختيار معادلة الارتكاز تسمى الارتكاز الجزئي

ملاحظة: i=1,2,...,n واحد على الأقل من  $a_{ii}$  أو يقترب من الصفر لجميع  $a_{ii}$  .  $a_{ii}\neq 0$   $\forall i=1,2,\cdots n$  المحادلات الضمان  $a_{ii}\neq 0$   $\forall i=1,2,\cdots n$ 

2- (ان لا يكون عنصر الارتكاز صغير جدا لانه عندما نستخدمه لحنف اي مجهول من المعادلات الاخرى وذلك بضربه بالمقدار  $\begin{pmatrix} -a_{ik} \\ a \end{pmatrix}$  في السطر (الصف k (الصف k مثلا فان المقدار هذا كبير جدا وعند ضربه يكون يكون كبير جدا ايضا ثم يضاف الى المعادلات الاخرى فان مقدار خطا التدوير يكون كبير ويتضاعف في كل خطوة (من خطوات طريقة كاوس للحذف) لذلك في الخطوة k نختار عنصر الارتكاز من بين عناصر  $a_{ik}$  لقيم ا کبر ما یمکن ).  $|a_{ik}|$  اکبر ما یمکن ). i=k+1,k+2,...,n

Example 5:

Solve the following systems of equations by the Gauss elimination with Partial pivoting:

$$r_1$$
:  $0.003x_1 + 59.14x_2 = 59.17$ 

$$r_2$$
: 5.291 $x_1 - 6.130x_2 = 46.78$  has the exact solution  $x_1 = 10$  and  $x_2 = 1$ .

**Solution:** 

(by Gauss elimination), we get

 $\bigcirc$ 

(0)

أ.د. اريج توفيق حميد تحليل عددي - مرحلة الثانية - الفصل الثالث جامعه بغداد – كلية التربية للعلوم الصرفة/ ابن الهيثم - قسم الحاسبات

$$A = \begin{bmatrix} 0.003 & 59.14 \\ 5.291 & -6.130 \end{bmatrix}_{2\times 2}, x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}_{2\times 1}, b = \begin{bmatrix} 59.17 \\ 46.78 \end{bmatrix}_{2\times 1}$$

$$[A:b] = \begin{pmatrix} 0.003 & 59.14 \\ 5.291 & -6.130 \end{bmatrix}_{46.78}^{59.17} \xrightarrow{r_2 = r_2 - \frac{5.291}{0.003} r_1} \begin{pmatrix} 0.003 & 59.14 \\ 0 & -104300 \end{bmatrix}_{-104400}^{59.17}$$

$$x_2 = \frac{104400}{104300} \Rightarrow x_2 = 1.001$$

$$0.003x_1 + 59.14x_2 = 59.17 \Rightarrow 0.003x_1 + 59.14(1.001) = 59.17$$

$$\Rightarrow x_1 = \frac{(59.17 - 59.19914)}{0.003} \Rightarrow x_1 = 9.7133$$

We note that the large error in the numerical solution for  $x_1$  resulted from the small error of 0.001 in solving for  $x_2$ .

 $x_2$ . ونلاحظ أن الخطأ الكبير في الحل العددي لـ  $x_1$  نتج عن الخطأ الصغير  $x_1$  في الحل العددي لـ  $x_1$  So we change the order of the equations in the linear system

لذلك نقوم بتغيير ترتيب المعادلات في النظام الخطي

$$r_1$$
:  $0.003x_1 + 59.14x_2 = 59.17$ 
 $r_2$ :  $5.291x_1 - 6.130x_2 = 46.78$ 

By using the pivoting procedure, where  $\max\left\{\left|a_{11}^{(1)}\right|, \left|a_{21}^{(1)}\right|\right\} = \max\{0.003, 5.291\} = 5.291$ .

 $5.291x_1 - 6.130x_2 = 46.781$ 
 $0.003x_1 + 59.14x_2 = 59.17$ 
 $[A:b] = \begin{pmatrix} 5.291 & -6.130 & | 46.78 \\ 0.003 & 59.14 & | 59.17 \end{pmatrix}$ 
 $r_2 = r_2 - \frac{0.003}{5.291}r_1$ 
 $r_3 = r_2 - \frac{0.003}{5.291}r_1$ 
 $r_4 = r_2 - \frac{0.003}{5.291}r_1$ 
 $r_5 = r_5 - \frac{0.003}{5.291}r_1$ 

 $\Rightarrow x_2 = 1 \text{ and } x_1 = 10.$ 

#### Example 6:

Find the following system solution by using Gauss elimination with Partial pivoting:

$$3x_1 + 3x_2 + 9 = 0$$
  

$$2x_1 - x_2 + x_3 = -1$$
  

$$3x_1 + 3x_2 + 5x_3 = 4$$



أ.د. اربح توفيق حميد تحليل عددي - مرحلة الثانية - الفصل الثالث جامعه بغداد – كلية التربية للعلوم الصرفة/ ابن الهيثم - قسم الحاسبات

$$A = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 3 & 3 & 9 \\ 3 & 3 & 5 \end{bmatrix}_{3 \times 3} , x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}_{3 \times 1} , b = \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 4 \end{bmatrix}_{3 \times 1}$$

$$[A:b] = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 & | & -1 \\ 3 & 3 & 9 & | & 0 \\ 3 & 3 & 5 & | & 4 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_2 = r_2 - \frac{3}{2}r_1} \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 & | & -1 \\ 0 & 4.5 & 7.5 & | & 1.5 \\ 3 & 3 & 5 & | & 4 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_3=r_3-\frac{3}{2}r_1} \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 & |-1 \\ 0 & 4.5 & 7.5 & |1.5 \\ 0 & 4.5 & 3.5 & |5.5 \end{pmatrix}$$

$$\frac{r_3 = r_3 - r_2}{\longrightarrow} \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 & | & -1 \\ 0 & 4.5 & 7.5 & | & 1.5 \\ 0 & 0 & -4 & | & 4 \end{pmatrix} 
x_3 = \frac{-4}{4} \Rightarrow x_3 = -1.$$

$$4.5x_2 + 7.5x_3 = 1.5 \Rightarrow 4.5x_2 = 1.5 - 7.5(-1) \Rightarrow \frac{9}{4.5} = 2$$

$$2x_1 - x_2 + x_3 = -1 \Rightarrow 2x_1 = -1 + x_2 - x_3 = -1 + 2 - (-1) \Rightarrow x_1 = \frac{2}{2} = 1.$$
  
 $|A| = (-1)(1)(2)(3) = -6.$ 

# Homework

Solve the following systems of equations by the Gauss method of elimination, then find the determinant.

A) 
$$x_2 + x_3 = 1$$
  
 $x_1 + x_3 = 1$ 

$$x_2 + x_3 = 1$$
  
 $x_1 + x_3 = 1$   
 $x_1 + x_2 = 1$   
B)  $3x_1 + 2x_2 + 5x_3 = 1$   
 $x_1 - x_2 + x_3 = 4$   
 $6x_1 + 4x_2 + 10x_3 = 7$ .

# طريقة كاوس جوردان للحذف Gauss - Jordan Elimination Method طريقة كاوس

في هذا القسم، نتعلم كيفية حل أنظمة المعادلات الخطية باستخدام عملية تسمي طريقة كاو س-جور دان. تِبْدأ العملية أولاً بالتعبير عن النظام كمصفوفة، ثم اختزاله إلى نظام مكافئ من خلال عمليات صفية بسيطة. وتستمر العملية حتى يصبح الحل واضحا من المصفوفة. تسمى المصفوفة التي تمثل النظام بالمصفوفة المعززة (القطرية)، وتسمى المعالجة الحسابية المستخدمة للانتقال من نظام إلى نظام مكافئ مخفض بعملية الصف.

The Gauss-Jordan elimination method to solve a system of linear equations is described in the following steps.

# أ.د. اريج توفيق حميد تحليل عددي - مرحلة الثانية - الفصل الثالث جامعه بغداد – كلية التربية للعلوم الصرفة/ ابن الهيثم - قسم الحاسبات

تم وصف طريقة الحذف كاوس-جوردان لحل نظام من المعادلات الخطية في الخطوات التالية

.1اكتب المصفوفة الموسعة للنظام.

. 2 استخدم عمليات الصف لتحويل المصفوفة الموسعة بالشكل الموضح أدناه، وهويسمي نموذج الصف المخفض. (RREF)

(أ) يتم تجميع الصفوف (إن وجدت) المكونة بالكامل من الأصفار معًا في الجزء السفلي من الصفحة مصفوفة.

(ُب) في كل صف لا يتكون بالكامل من أصفار، يكون العنصر غير الصفري الموجود في أقصى اليسار هو أيسمي 1 عنصر

(ج) كل عمود يحتوي بدايته على 1 القيادي يحتوي على أصفار في جميع الإدخالات الأخرى.

(د) الرقم 1 القيادي في أي صف يقع على يسار أي رقم 1 القيادي في الصفوف التي تحته. .3 قم بايقاف العملية في الخطوة 2 إذا حصلت على صف جميع عناصره أصفار باستثناء العنصر الأخير القيادي. وفي هذه الحالة يكون النظام غير متناسق وليس له حلول. بخلاف ذلك، أكمل الخطوة 2وقراءة حلول النظام من المصفوفة النهائية

## Example 7:

Solve the following system by using the Gauss-Jordan elimination method.

$$2x_1 + 3x_2 - x_3 = 5$$

$$4x_1 + 4x_2 - 3x_3 = 3$$

$$-2x_1 + 3x_2 - x_3 = 1.$$

Solution:
$$A = \begin{bmatrix} 2 & 3 & -1 \\ 4 & 4 & -3 \\ -2 & 3 & -1 \end{bmatrix}_{3\times 3}, x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}_{3\times 1}, b = \begin{bmatrix} 5 \\ 3 \\ 1 \end{bmatrix}_{3\times 1}$$

$$[A:b] = \begin{pmatrix} 2 & 3 & -1 & | & 5 \\ 4 & 4 & -3 & | & 3 \\ -2 & 3 & -1 & | & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_2 = r_2 - 2r_1} \begin{pmatrix} 2 & 3 & -1 & | & 5 \\ 0 & -2 & -1 & | & -7 \\ -2 & 3 & -1 & | & 1 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_3 = r_3 + r_1} \begin{pmatrix} 2 & 3 & -1 & | & 5 \\ 0 & -2 & -1 & | & -7 \\ 0 & 6 & -2 & | & 6 \end{pmatrix}$$

أُ.د. اريج توفيق حميد تحليل عددي - مرحلة الثانية - الفصل الثالث جامعه بغداد – كلية التربية للعلوم الصرفة/ ابن الهيثم - قسم الحاسبات

$$\xrightarrow{r_2=r_2-\frac{1}{5}r_3} \begin{pmatrix} 2 & 0 & -2.5 & | -5.5 \\ 0 & -2 & 0 & | -4 \\ 0 & 0 & -5 & | -15 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_2 = r_2 - \frac{1}{2}r_3} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & -2 & 0 & -4 \\ 0 & 0 & -5 & -15 \end{pmatrix}$$

$$x_1 = \frac{2}{2} = 1, x_2 = \frac{-4}{-2} = 2 \text{ and } x_3 = \frac{-15}{-5} = 3.$$
  
 $|A| = 1(2)(3) = 6.$ 

#### Example 8:

Solve the following system by using the Gauss-Jordan elimination method.

$$4x_1 - 9x_2 + 2x_3 = 5$$

$$2x_1 - 4x_2 + 6x_3 = 3$$

$$x_1 - x_2 + 3x_3 = 4.$$

$$x_{1} - x_{2} + 3x_{3} = 4.$$
Solution:
$$A = \begin{bmatrix} 4 & -9 & 2 \\ 2 & -4 & 6 \\ 1 & -1 & 3 \end{bmatrix}_{3\times3}, \quad x = \begin{bmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{bmatrix}_{3\times1}, \quad b = \begin{bmatrix} 5 \\ 3 \\ 4 \end{bmatrix}_{3\times1}$$

$$[A:b] = \begin{pmatrix} 4 & -9 & 2 & 5 \\ 2 & -4 & 6 & 3 \\ 1 & -1 & 3 & 4 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_{2} = r_{2} - \frac{1}{2}r_{1}} \begin{pmatrix} 4 & -9 & 2 & 5 \\ 0 & 0.5 & 5 & -4.5 \\ 1 & -1 & 3 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_{3} = r_{3} - \frac{1}{4}r_{1}} \begin{pmatrix} 4 & -9 & 2 & 5 \\ 0 & 0.5 & 5 & -4.5 \\ 0 & 1.25 & 2.5 & 0.25 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_{1} = r_{1} + 18r_{2}} \begin{pmatrix} 4 & 0 & 92 & -76 \\ 0 & 0.5 & 5 & -4.5 \\ 0 & 1.25 & 2.5 & 0.25 \end{pmatrix}$$

أُ.د. اربح توفيق حميد تحليل عددي - مرحلة الثانية - الفصل الثالث جامعه بغداد – كلية التربية للعلوم الصرفة/ ابن الهيثم - قسم الحاسبات

$$\xrightarrow{r_2=r_2+\frac{1}{2}r_3} \begin{pmatrix} 4 & 0 & 92 & -76 \\ 0 & 0.5 & 0 & 1.25 \\ 0 & 0 & -10 & 11.5 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_2=r_2+\frac{92}{10}r_3} \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 & 29.8 \\ 0 & 0.5 & 0 & 1.25 \\ 0 & 0 & -10 & 11.5 \end{pmatrix}$$

$$x_1 = \frac{29.8}{4} = 7.45, x_2 = \frac{1.25}{0.5} = 2.5 \text{ and } x_3 = \frac{11.5}{-10} = -1.15.$$

$$|A| = 7.45(2.5)(-1.15) = -21.4188.$$

# Homework

Solve the following systems of equations by the Gauss method of elimination, then find the determinant.

A- 
$$x_1 - x_3 = 0$$

$$x_1 - x_3 = 0$$
 B-  $3x_1 + x_2 - x_3 = 1$   
 $2x_1 - x_3 = -1$   $4x_1 - 2x_2 + 3x_3 = 5$   
 $-4x_1 + x_2 + x_3 = 2$   $5x_1 - x_2 - 2x_3 = 4$ .

$$2x_1 - x_3 = -1$$

$$4x_1 - 2x_2 + 3x_3 = 5$$

$$-4x_1 + x_2 + x_3 = 2$$

$$5x_1 - x_2 - 2x_3 = 4$$

#### Example 9:

Solve the following system by using the Gauss-Jordan elimination method with Partial pivoting.

$$2x_1 + 3x_2 + 5x_3 = 8$$

$$x_1 + x_2 + x_3 = 5$$

$$4x_1 + 5x_3 = 2$$

Solution:
$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 3 & 5 \\ 4 & 0 & 5 \end{bmatrix}_{3\times 3}, x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}_{3\times 1}, b = \begin{bmatrix} 5 \\ 8 \\ 2 \end{bmatrix}_{3\times 1}$$

$$[A:b] = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & | & 5 \\ 2 & 3 & 5 & | & 8 \\ 4 & 0 & 5 & | & 2 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_2 = r_2 - 2r_1} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & | & 5 \\ 0 & 1 & 3 & | & -2 \\ 4 & 0 & 5 & | & 2 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_3 = r_3 - 4r_1} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & | & 5 \\ 0 & 1 & 3 & | & -2 \\ 0 & -4 & 1 & | & -18 \end{pmatrix}$$

أ.د. اريج توفيق حميد تحليل عددي - مرحلة الثانية - الفصل الثالث جامعه بغداد – كلية التربية للعلوم الصرفة/ ابن الهيثم - قسم الحاسبات

$$\xrightarrow{r_1 = r_1 - r_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 & 9 \\ 0 & 1 & 3 & -2 \\ 0 & -4 & 1 & -18 \end{pmatrix}$$

$$\begin{array}{c|ccccc}
 & r_3 = \frac{1}{13} r_3 \\
\hline
 & & 1 & 0 & -2 & 9 \\
0 & 1 & 3 & -2 \\
0 & 0 & 1 & -2
\end{array}$$

$$\xrightarrow{r_1 = r_1 + 2r_3} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 5 \\ 0 & 1 & 3 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & -2 \end{pmatrix}$$

$$x_1 = 5, x_2 = 4$$
 and  $x_3 = -2$ .

$$|A| = (-1)(5)(4)(-2) = 40.$$

## Example 10:

Solve the following system by using the Gauss-Jordan elimination method with Partial pivoting.

$$x_2 + x_3 = 1$$

$$x_1 + x_3 = 1$$

$$x_1 + x_2 = 1$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}_{3\times 3} , x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}_{3\times 1} , b = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}_{3\times 1}$$

$$[A:b] = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_2 = r_2 - r_1} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_3 = r_3 - r_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

أُ.د. اربح توفيق حميد تحليل عددي - مرحلة الثانية - الفصل الثالث 

$$\frac{r_{3} = \frac{1}{2}r_{3}}{\longrightarrow} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0.5 \end{pmatrix}$$

$$\frac{r_{2} = r_{2} + r_{3}}{\longrightarrow} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0.5 \\ 0 & 0 & 1 & 0.5 \end{pmatrix}$$

$$r_{3} = r_{1} - r_{3} \longrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0.5 \\ 0 & 0 & 1 & 0.5 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_1 = r_1 - r_3} \begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 & | & 0.5 \\
0 & 1 & 0 & | & 0.5 \\
0 & 0 & 1 & | & 0.5
\end{pmatrix}$$

$$x_1 = x_2 = x_3 = 0.5. \quad |A| = (-1)(-1)(0.5)(0.5)(0.5) = 0.125.$$

# Homework

Solve the following systems of equations by the Gauss-Jordan elimination method with Partial **pivoting**, then find the determinant.

A- 
$$-2x_1 + x_2 - 2x_3 = 1$$
  
 $2x_1 + x_3 = 4$   
 $x_1 - x_2 = 0$ 

B- 
$$-4x_1 + x_3 = 0$$
  
 $2x_1 - x_2 = -2$   
 $x_1 + x_2 - x_3 = 1$ .

يمحننا استحدام الارتحار الجربي بطريقه حاوس – جوردان. يمكننا استخدام الارتكاز الجزئي عندما نجد معكوس المصفوفة.

 $[I:A^{-1}]$  يمكننا إيجاد معكوس المصفوفة بطريقة كاوس - جوردان واستخدام العملية السابقة للحصول على

## Example 11

Find solution, determinate, inverse and determinate of inverse of the following system by using Gauss – Jordan method with Partial pivoting.

أوجد الحل والمحدد والمعكوس ومحدد المعكوس في النظام التالي باستخدام طريقة كاوس - جوردان مع الارتكاز الجزئي.

$$x_2 + x_3 = 1$$
  
 $x_1 + x_3 = 1$   
 $x_1 + x_2 = 1$ 

$$[A:b:I] \xrightarrow{?} [I:b:A^{-1}]$$

أ.د. اريج توفيق حميد تحليل عددي - مرحلة الثانية - الفصل الثالث اربي توليق عديد. جامعه بغداد – كلية التربية للعل<u>وم الصرفة/ ابن الهيثم - قسم الحاسبات</u>

$$\begin{bmatrix}
0 & 1 & 1 & \vdots & 1 & \vdots & 1 & 0 & 0 \\
1 & 0 & 1 & \vdots & 1 & \vdots & 0 & 1 & 0 \\
1 & 1 & 0 & \vdots & 1 & \vdots & 0 & 0 & 1
\end{bmatrix}
\xrightarrow{r_1=r_2}
\begin{bmatrix}
1 & 0 & 1 & \vdots & 1 & \vdots & 1 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 1 & \vdots & 1 & \vdots & 1 & 0 & 0 \\
1 & 1 & 0 & \vdots & 1 & \vdots & 0 & 0 & 1
\end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_3=r_3-r_1}
\begin{bmatrix}
1 & 0 & 1 & \vdots & 1 & \vdots & 1 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 1 & \vdots & 1 & \vdots & 1 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 1 & \vdots & 1 & \vdots & 1 & 0 & 0 \\
0 & 0 & -2 & \vdots & -1 & \vdots & -1 & -1 & 1
\end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_3=r_3-r_2}
\begin{bmatrix}
1 & 0 & 1 & \vdots & 1 & \vdots & 0 & 1 & 0 \\
0 & 1 & 1 & \vdots & 1 & \vdots & 1 & 0 & 0 \\
0 & 0 & 1 & \vdots & 0.5 & \vdots & 0.5 & 0.5 & 0.5 \\
0 & 0 & 1 & \vdots & 0.5 & \vdots & 0.5 & 0.5 & 0.5
\end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_1=r_1-r_3}
\begin{bmatrix}
1 & 0 & 0 & \vdots & 0.5 & \vdots & 0.5 & 0.5 & 0.5 \\
0 & 1 & 1 & \vdots & 1 & \vdots & 1 & 0 & 0 \\
0 & 0 & 1 & \vdots & 0.5 & \vdots & 0.5 & 0.5 & 0.5
\end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_2=r_2-r_3}
\begin{bmatrix}
1 & 0 & 0 & \vdots & 0.5 & \vdots & 0.5 & 0.5 & 0.5 \\
0 & 1 & 0 & \vdots & 0.5 & \vdots & 0.5 & 0.5 & 0.5
\end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_2=r_2-r_3}
\begin{bmatrix}
1 & 0 & 0 & \vdots & 0.5 & \vdots & 0.5 & 0.5 & 0.5 \\
0 & 0 & 1 & \vdots & 0.5 & \vdots & 0.5 & 0.5 & 0.5
\end{bmatrix}$$

$$A^{-1} = \begin{bmatrix}
-0.5 & 0.5 & 0.5 & 0.5 \\
0.5 & -0.5 & 0.5 & 0.5 \\
0.5 & 0.5 & -0.5
\end{bmatrix}$$

$$x_1 = x_2 = x_3 = 0.5$$

$$|A| = (-1)(1)(1)(-2) = 2$$

$$|A^{-1}| = \frac{1}{|A|} = \frac{1}{2}$$
Frample 12.

## Example 12:

Find solution, determinate, inverse and determinate of inverse of the following system by using Gauss – Jordan method with Partial pivoting.

$$-4x_1 + x_2 + x_3 = 2$$

$$2x_1 - x_2 = -1$$

$$x_1 - x_3 = 0$$

$$\begin{array}{c} \underbrace{SOCOLO}_{?} \\ [A:b:J] \xrightarrow{?} [I:b:A^{-1}] \\ \begin{bmatrix} -4 & 1 & 1 & \vdots & 2 & \vdots & 1 & 0 & 0 \\ 2 & -1 & 0 & \vdots & -1 & \vdots & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 & \vdots & 0 & \vdots & 0 & 0 & 1 \\ \end{bmatrix} \xrightarrow{r_1=r_3} \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & \vdots & 0 & \vdots & 0 & 0 & 1 \\ 2 & -1 & 0 & \vdots & -1 & \vdots & 0 & 1 & 0 \\ -4 & 1 & 1 & \vdots & 2 & \vdots & 1 & 0 & 0 \\ \end{bmatrix}$$

أ.د. اريج توفيق حميد تحليل عددي - مرحلة الثانية - الفصل الثالث 

$$\begin{array}{c} \xrightarrow{r_3=r_3+4r_1} \\ \xrightarrow{} & \begin{array}{c} 1 & 0 & -1 & \vdots & 0 & \vdots & 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 2 & \vdots & -1 & \vdots & 0 & 1 & -2 \\ 0 & 1 & -3 & \vdots & 2 & \vdots & 1 & 0 & 4 \\ \end{array} \\ \xrightarrow{r_3=r_2} & \begin{array}{c} 1 & 0 & -1 & \vdots & 0 & \vdots & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -3 & \vdots & 2 & \vdots & 1 & 0 & 4 \\ 0 & -1 & 2 & \vdots & -1 & \vdots & 0 & 1 & -2 \\ \end{array} \\ \xrightarrow{r_3=r_3+r_2} & \begin{array}{c} 1 & 0 & -1 & \vdots & 0 & \vdots & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -3 & \vdots & 2 & \vdots & 1 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & -1 & \vdots & 1 & \vdots & 1 & 1 & 2 \\ \end{array} \\ \xrightarrow{r_3=r_3+r_2} & \begin{array}{c} 1 & 0 & -1 & \vdots & 0 & \vdots & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -3 & \vdots & 2 & \vdots & 1 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & \vdots & -1 & \vdots & -1 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & -3 & \vdots & 2 & \vdots & 1 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & \vdots & -1 & \vdots & -1 & -1 & -1 \\ \end{array} \\ \xrightarrow{r_2=r_2+3r_3} & \begin{array}{c} 1 & 0 & 0 & \vdots & -1 & \vdots & -1 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & \vdots & -1 & \vdots & -1 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & \vdots & -1 & \vdots & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & \vdots & -1 & \vdots & -1 & -1 & -2 \\ \end{array} \\ \end{array}$$

$$A^{-1} = \begin{bmatrix} -1 & -1 & -1 \\ -2 & -3 & -2 \\ -1 & -1 & -2 \end{bmatrix} , x_1 = x_2 = x_3 = -1 ,$$

$$|A| = (-1)(-1)(1)(1)(-1) = -1$$
,  $|A^{-1}| = \frac{1}{|A|} = \frac{1}{-1} = -1$ .

## Homework

Find solution, determinate, inverse and determinate of inverse of the following system by using Gauss – Jordan method with Partial pivoting.

A- 
$$-4x_1 + x_3 = 0$$
 B-  $-2x_1 + x_2 - 2x_3 = 1$   
 $2x_1 - x_2 = -2$   $2x_1 + x_3 = 4$   
 $x_1 + x_2 - x_3 = 1$   $x_1 - x_2 = 0$ .